
Chapter 6

CODES DE FONCTION

Ce chapitre contient des tableaux d'aperçu des codes de fonction disponibles pour la gamme de variateurs FRENIC-AQUA et des détails sur les codes de fonction.

Contenu

6.1	Aperçu des codes de fonction	6-1
6.2	Tableaux des codes de fonction.....	6-2

6.1 Aperçu des codes de fonction

Les codes de fonctions permettent de régler les variateurs de vitesse de la série FRENIC-AQUA afin de les ajuster aux exigences de votre système.

Les codes de fonctions sont classés selon les groupes suivants : Fonctions fondamentales (codes F), Fonctions de bornes d'extension (codes E), Fonctions de contrôle (codes C), Paramètres du moteur 1 (codes P), Fonctions haute performance (codes H et H1), Fonctions d'application 1 (codes J), Contrôle PID 1 (codes J1), Contrôle PID 2 (codes J2), Fonctions APP pompe (codes J4), régulateur PID externe 1 (codes J5), Régulateur PID externe 2 et 3 (codes J6), Fonctions d'application 2 (codes d), Fonctions à logique programmable (codes U et U1), Fonctions de liaison (codes y), Fonctions d'opération temporisateur (codes T), Fonctions micro-console (codes K), et Fonctions optionnelles (codes O). Pour déterminer la propriété de chaque code de fonction, paramétrer le code de fonction.

Ce manuel ne contient pas les descriptions des Fonctions optionnelles (codes O). Pour les codes O, se référer au manuel d'instruction pour chaque option.

6.2 Tableaux des codes de fonctions

Les descriptions suivantes complètent celles fournies dans les tableaux de code de fonctions des pages 6-3 et suivantes.

■ Modification, validation et enregistrement des valeurs des codes de fonction quand le variateur est en marche

Les codes de fonction sont indiqués ci-dessous selon qu'ils peuvent être modifiés ou pas avec le variateur en marche :

Indication	Modification en marche	Validation et enregistrement des valeurs des codes de fonction
Y*	Possible	Si la valeur des codes marqués avec Y* est modifiée avec les touches \uparrow / \downarrow / \leftarrow / \rightarrow , la modification prendra effet immédiatement; cependant, la modification n'est pas enregistrée dans la mémoire du variateur. Pour enregistrer la modification, presser la touche SET . Si vous appuyez sur la touche PRG sans appuyer sur la touche SET pour sortir de l'état actuel, les valeurs modifiées seront rejetées et les valeurs précédentes entreront en vigueur pour le fonctionnement du variateur.
Y	Possible	Même si les valeurs des codes identifiés par Y sont modifiées avec les touches \uparrow / \downarrow / \leftarrow / \rightarrow , le changement n'aura aucun effet. Appuyer sur la touche SET prendra en compte la modification et l'enregistrera dans la mémoire du variateur.
N	Impossible	—

■ Copie des données

La micro-console peut copier les valeurs des codes de fonction stockées dans la mémoire du variateur dans la mémoire de la micro-console (PRG > 2(Code de fonctions) > 4(Copie valeurs)). Vous pouvez ainsi facilement transférer les données enregistrées dans un variateur source vers d'autres variateurs de destination.

Si les caractéristiques des variateurs source et destination diffèrent, certaines valeurs de code peuvent ne pas être copiées pour assurer une exploitation sûre de votre système d'alimentation. Le fait que les données soient copiées ou non est indiqué avec les symboles suivants dans la colonne "Copie des valeurs" des tableaux de code de fonction indiqués aux pages 6-3 et suivantes.

Y : Sera copié sans réserve.

Y1 : Ne sera pas copié si la capacité nominale diffère du variateur source.

N : Ne sera pas copié. (Le code de fonction identifié par « N » n'est pas sujet à l'opération de vérification)

■ Utilisation de la logique négative pour les bornes d'E/S programmables

Le système de signalisation de logique négative peut être utilisé pour les bornes numériques et programmables de sortie et d'entrée en réglant les valeurs du code de fonction en fonction des propriétés de ces bornes. La logique négative se rapporte à l'état « MARCHE/ARRÊT (ON/OFF) » inversé (valeur logique 1 (vrai) / 0 (faux)) du signal d'entrée ou de sortie. Un signal ON actif (la fonction prend effet si le bloc est mis en court-circuit.) dans le système de logique normal est fonctionnellement équivalent au signal OFF actif (la fonction entre en vigueur si le bloc est ouvert) dans le système de logique négative. Les signaux ON actifs peuvent être commutés en signaux OFF actifs, et vice versa, avec le paramétrage des valeurs de code de fonction, à l'exception de quelques signaux.

Pour paramétrer le système de logique négative pour une borne d'entrée ou de sortie, entrer les valeurs de 1000s (en ajoutant 1000 aux valeurs pour la logique normale) dans le code de fonction correspondant.

Exemple : La commande **BX** « Arrêt roue libre » assignée à n'importe quelle borne d'entrée numérique [X1] à [X7] en utilisant l'un des codes de fonction de E01 à E07.

Valeur du code de fonction	Description
7	Si BX passe sur ON, le moteur jusqu'à l'arrêt. (Actif-ON)
1007	Si BX passe sur OFF, le moteur jusqu'à l'arrêt. (Actif-OFF)

Les tableaux suivants présentent les codes de fonction disponibles pour la gamme de variateurs FRENIC-AQUA.

Codes F : Fonctions fondamentales

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
F00	Protection des données	0. Désactive la protection des valeurs et la protection des références numériques 1. Active la protection des valeurs et désactive la protection des références numériques 2. Désactive la protection des valeurs et active la protection des références numériques 3. Active la protection des valeurs et la protection des références numériques	Y	Y	0
F01	Commande de fréquence	0. ⏪ / ⏩ / ⏴ / ⏵ touches sur la micro-console 1. Entrée en tension sur la borne [12] (-10 à +10 VCC) 2. Entrée en courant sur la borne [C1] (4 à 20 mACC) 3. Entrées en courant et en tension sur les bornes [12] et [C1] 5. Entrée en tension sur la borne [V2] (0 à 10 VCC) 7. Commande UP/DOWN sur bornier 8. ⏪ / ⏩ / ⏴ / ⏵ touches sur micro-console (commutation sans équilibre-sans à-coup disponible) 10. Mode scénario	N	Y	0
F02	Mode de fonctionnement	0. Touches FWD/REV/STOP sur la micro-console (sens de rotation du moteur spécifié par la borne externe FWD/REV) 1. Signaux externes (Borne externe FWD ou REV) 2. Touches FWD/STOP sur la micro-console (avant) 3. Touches REV/STOP sur la micro-console (retour)	N	Y	0
F03	Fréquence maximale 1	25,0 à 120,0 Hz	N	Y	Séries gamme 200V AJU : 60,0 E : 50,0 Séries gamme 400V AE : 50,0 JU : 60,0
F04	Fréquence de base 1	25,0 à 120,0 Hz	N	Y	Séries gamme 200V AU : 60,0 EJ : 50,0 Séries gamme 400V AEJ : 50,0 U : 60,0
F05	Tension nominale à la fréquence de base 1	OFF : Régulateur Automatique de Tension (AVR) désactivé : La tension de sortie est proportionnelle à la tension d'entrée. 80-240 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 200 V) 160 à -500 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 400 V)	N	Y	A : 220/415 E : 230/400 J : 200/400 U : 230/460
F06	Tension de sortie maximale 1	80-240 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 200 V) 160 à -500 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 400 V)	N	Y	
F07	Durée d'accélération 11	0,00 à 3600,00 s	Y	Y	20,00
F08	Durée de décélération 1	Remarque : La valeur 0,00 annule le temps d'accélération et nécessite un démarrage externe en douceur.	Y	Y	20,00
F09	Couple supplémentaire 1	0,0 % à 20,0 % (pourcentage en relation avec « F05 : Tension nominale à la fréquence de base 1 »)	Y	Y	*1
F10	Protection électronique de surcharge thermique pour le moteur 1 (Sélectionner caractéristiques moteur)	1. Moteur à usage général auto-ventilé 2. Pour un moteur alimenté par variateur, un moteur non ventilé ou un moteur moto-ventilé	Y	Y	1
F11	(Niveau de détection de surcharge)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 % à 135 % (du courant nominal du variateur)	Y	Y1	*2
F12	(Constante de temps thermique)	0,5 à 75,0 min	Y	Y	*3
F14	Mode de redémarrage après coupure momentanée d'alimentation (Mode sélection)	0. Déclenchement immédiat 1. Déclenchement après rétablissement de la tension d'alimentation 3. Continue à fonctionner, pour inertie lourde ou charge standard 4. Redémarre à la fréquence à laquelle la panne d'alimentation s'est produite, pour charge standard 5. Redémarre à la fréquence de démarrage	Y	Y	EU : 0 AJ : 1
F15	Limiteur de fréquence (Haute)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	70,0
F16	(Basse)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	0,0
F18	Fréquence à l'origine (Commande de fréquence 1)	-100,00 % à 100,00 %	Y*	Y	0,00
F20	Freinage par injection de courant continu 1 (Fréquence de démarrage freinage)	0,0 à 60,0 Hz	Y	Y	0,0
F21	(Niveau de freinage)	0 % à 60 % sur la base du courant nominal du variateur	Y	Y	0
F22	(Temps de freinage)	OFF (Désactivé) ; 0,01 à 30,00 s	Y	Y	ARRÊT
F23	Fréquence de démarrage 1	0,1 à 60,0 Hz	Y	Y	0,5
F24	(Durée de maintien)	0,00 à 10,00 s	Y	Y	0,00
F25	Fréquence d'arrêt	0,1 à 60,0 Hz	Y	Y	0,2

Les codes de fonction ombrés () sont applicables au mode Configuration rapide.

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

- *1 Les réglages par défaut diffèrent en fonction de la capacité du variateur. Voir tableau A.
- *2 Le courant nominal du moteur est paramétré automatiquement. Voir Tableau B (Code de fonction P03).
- *3 5,0 min pour les variateurs de 22 kW ou inférieur ; 10,0 min pour ceux de 30 kW ou supérieur.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
F26	Bruit du moteur (fréquence de découpage)	Gamme 200 V 0,75 à 16 kHz, (0,75 à 18,5 kW) 0,75 à 10 kHz, (22 à 75 kW) 0,75 à 6 kHz (90 kW) Gamme 400 V 0,75 à 16 kHz, (0,75 à 37 kW) 0,75 à 10 kHz, (45 à 90 kW) 0,75 à 6 kHz, (110 à 630 kW) 0,75 à 4 kHz (710 kW)	Y	Y	2
F27	(Tonalité)	0. Niveau 0 (inactif) 1. Niveau 1 2. Niveau 2 3. Niveau 3	Y	Y	0
F29	Sortie analogique [FM1] (Mode sélection)	0. Sortie en tension (0 à +10 VCC) 1. Sortie en courant (4 à +20 mA CC) 2. Sortie en courant (0 à +20 mA CC)	Y	Y	0
F30	(Réglage tension)	0 % à 300 %	Y*	Y	100
F31	Sortie analogique [FM1] (Fonction)	Sélectionner une fonction à surveiller parmi les suivantes : 0. Fréquence de sortie 1 (avant la compensation de glissement) 1. Fréquence de sortie 2 (après la compensation de glissement) 2. Courant de sortie 3. Tension de sortie 4. Couple de sortie 5. Facteur de charge 6. Puissance d'entrée 7. Retour PID 9. Tension du bus continu 10. Sortie analogique universelle 13. Sortie du moteur 14. Calibrage (+) 15. Référence PID (SV) 16. Sortie PID (MV) 18. Température radiateur variateur (200°C/10 V) 20. Fréquence de référence 50. Retour PID 1 (PV1) 51. Référence PID 1 (SV1) 52. Déviation PID 1 (ERR1) (Note 1) 53. Déviation finale PID (ERR) (Note 1) 54. Retour PID 2 (PV2) 55. Référence PID 2 (SV2) 56. Déviation PID 2 (ERR2) (Note 1) 60. Retour PID externe 1 (EPID1-PV) 61. Référence PID externe 1 (EPID1-PV) 62. Déviation PID externe 1 (EPID1-ERR) (Note 1) 63. Déviation finale PID externe 1 (EPID-ERR) (Note 1) 65. Sortie finale PID externe 1 (EPID1-OUT) 70. Retour PID externe 2 (EPID2-PV) 71. Référence PID externe 2 (EPID2-PV) 72. Déviation PID externe 2 (EPID2-ERR) (Note 1) 75. Sortie finale PID externe 2 (EPID2-OUT) 80. Retour PID externe 3 (EPID3-PV) 81. Référence PID externe 3 (EPID3-PV) 82. Déviation PID externe 3 (EPID3-ERR) (Note 1) 85. Sortie finale PID externe 3 (EPID3-OUT) 111. Signal de sortie logique programmable 1 112. Signal de sortie logique programmable 2 113. Signal de sortie logique programmable 3 114. Signal de sortie logique programmable 4 115. Signal de sortie logique programmable 5 116. Signal de sortie logique programmable 6 117. Signal de sortie logique programmable 7 (Note 1) La sortie de déviation est prise en charge uniquement avec la borne de sortie [Ao] (o09).	Y	Y	0
F32	Sortie impulsion [FM2] (Mode sélection)	0. Tension (0 à +10 VCC) 1. Courant (4 à +20 mA DC) 2. Courant (0 à +20 mA DC)	Y	Y	0
F34	(Réglage tension)	0 à 300 %	Y*	Y	0
F35	(Fonction)	Idem que F31.	Y	Y	0
F37	Sélection de charge/ Surcouple auto/ Opération à économie d'énergie auto 1	0. Charge à couple variable 1. Charge à couple constant 2. Surcouple automatique 3. Économie d'énergie automatique (Charge à couple variable pendant ACC/DÉC) 4. Économie d'énergie automatique (Charge à couple constant pendant ACC/DÉC) 5. Économie d'énergie automatique (Surcouple auto pendant ACC/DÉC)	N	Y	1
F40	Limiteur de couple 1 (Entraînement)	OFF (commande désactivée) : Désactivée	Y	Y	ARRÊT
F41	(Freinage)	20 % à 150 % : Niveau de limiteur de couple			
F42	Sélection du type de commande 1	0. Commande V/f avec compensation de glissement inactive 1. Commande vectorielle du couple dynamique 2. Commande V/f avec compensation de glissement active	N	Y	0
F43	Limiteur de courant (Mode sélection)	0. Désactivé (pas de limitation de courant active.) 1. Activé à vitesse constante (désactivé pendant l'accélération et la décélération) 2. Activé pendant l'accélération / le fonctionnement à vitesse constante	Y	Y	2

6.2 Tableaux des codes de fonctions

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut	
F44	(Niveau)	20 % à 120 % (En considérant un courant nominal du variateur de 100 %)	Y	Y	120	

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Codes E : Fonctions de borne d'extension

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
E01	Fonction borne [X1]	La sélection des données du code de fonction attribue la fonction correspondante aux bornes [X1] à [X7] comme indiqué ci-dessous.	N	Y	0
E02	Fonction borne [X2]	0 (1000) : Sélection multifréquence (0 à 1) (SS1)	N	Y	1
E03	Fonction borne [X3]	1 (1001) : Sélection multifréquence (0 à 3) (SS2)	N	Y	6
E04	Fonction borne [X4]	2 (1002) : Sélection multifréquence (0 à 7) (SS4)	N	Y	7
E05	Fonction borne [X5]	3 (1003) : Sélection multifréquence (0 à 15) (SS8)	N	Y	8
E06	Fonction borne [X6]	4 (1004) : Sélection de la durée ACC/DEC (2 niveaux) (RT1)	N	Y	11
E07	Fonction borne [X7]	5 (1005) : Sélection de la durée ACC/DEC (4 niveaux) (RT2)	N	Y	35
		6 (1006) : Autorise le fonctionnement à 3 circuits (HLD)			
		7 (1007) : Arrêt roue libre (BX)			
		8 (1008) : Alarme de réinitialisation (RST)			
		9 (1009) : Activation déclenchement alarme externe (THR) (9 = Active OFF, 1009 = Active ON)			
		11 (1011) : Sélectionne la référence de fréquence 2/1 (Hz2/Hz1)			
		13. Activation du freinage par injection d'un courant continu (DCBRK)			
		14 (1014) : Sélection niveau Limiteur de couple 2/1 (TL2/TL1)			
		15. Commutation sur réseau d'alimentation (50 Hz) (SW50)			
		16. Commutation sur réseau d'alimentation (60 Hz) (SW60)			
		17 (1017) : UP (élévation de la fréquence de sortie) (UP)			
		18 (1018) : DOWN (diminution de la fréquence de sortie) (DOWN)			
		19 (1019) : Autorise la modification des données avec la micro-console (WE-KP)			
		20 (1020) : Annulation régulateur PID (Hz/PID)			
		21 (1021) : Commute entre le marche avant/arrière (IVS)			
		22 (1022) : Verrouillage (IL)			
		24 (1024) : Autorise la liaison de communication via l'interface RS485 ou le bus (option) (LE)			
		25 (1025) : Entrée logique universelle (U-DI)			
		26 (1026) : Activation recherche automatique pour ralentir vitesse moteur au démarrage (STM)			
		30 (1030) : Arrêt forcé (STOP) (30 = Active OFF, 1030 = Active ON)			
		33 (1033) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID (PID-RST)			
		34 (1034) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID (PID-HLD)			
		35 (1035) : Sélection opération locale (micro-console) (LOC)			
		38 (1038) : Autorisation commande de démarrage (RE)			
		39. Protection du moteur de la condensation (DWPP)			
		40. Activation de la séquence intégrée pour commuter sur le réseau d'alimentation (50 Hz) (ISW50)			
		41. Activation de la séquence intégrée pour commuter sur le réseau d'alimentation (60 Hz) (ISW60)			
		50 (1050) : Bloque la permutation des moteurs (MCLR)			
		58 (1058) : Réinitialisation fréquence UP/DOWN (STZ)			
		72 (1072) : Compte le temps de fonctionnement du moteur alimenté en direct (CRUN-M1)			
		80 (1080) : Annulation logique programmable (CLC)			
		81 (1081) : Efface tous les temporisateurs de logique programmable (CLTC)			
		87 (1087) : Commande de démarrage 2/1 (FR2/FR1)			
		88. Marche avant 2 (FWD2)			
		89. Marche arrière 2 (REV2)			
		100. Aucune fonction assignée (NONE)			
		130 (1130) : Commande boost (BST)			
		131 (1131) : Commutateur débit (FS)			
		132 (1132) : Commande de rotation inverse encrassement filtre (FRC)			
		133 (1133) : Commutation canal PID (PID2/1)			
		134. Commutation mode incendie (FMS)			
		149 (1149) : Commutation régulateur pompe (PCHG)			
		150 (1150) : Activation moteur principal en opération mutuelle (MENO)			
		151 (1151) : Activation moteur contrôle de pompe 1 (MEN1)			
		152 (1152) : Activation moteur contrôle de pompe 2 (MEN2)			
		153 (1153) : Activation moteur contrôle de pompe 3 (MEN3)			
		154 (1154) : Activation moteur contrôle de pompe 4 (MEN4)			
		155 (1155) : Activation moteur contrôle de pompe 5 (MEN5)			
		156 (1156) : Activation moteur contrôle de pompe 6 (MEN6)			
		157 (1157) : Activation moteur contrôle de pompe 7 (MEN7)			
		158 (1158) : Activation moteur contrôle de pompe 8 (MEN8)			
		171 (1171) : Commande multisteps PID 1 (PID-SS1)			
		172 (1172) : Commande multisteps PID 2 (PID-SS2)			
		181 (1181) : Commande multisteps PID externe (EPID-SS1)			
		182 (1182) : Commande multisteps PID externe (EPID-SS2)			


Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		190 (1190) : Annulation Temporisateur (TMC) 191 (1191) : Activation Temporisateur 1 (TM1) 192 (1192) : Activation Temporisateur 2 (TM2) 193 (1193) : Activation Temporisateur 3 (TM3) 194 (1194) : Activation Temporisateur 4 (TM4) 201 (1201) : Contrôle PID externe 1 Commande ON (EPID1-ON) 202 (1202) : Annulation régulateur PID externe 1 (%EPID1) 203 (1203) : Commutateur marche avant/arrière sous régulateur PID externe 1 (EPID1-IVS) 204 (1204) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID1 externe (EPID1-RST) 205 (1205) : Maintient composante intégrale PID1 externe (EPID1-HLD) 211 (1211) : Régulateur PID externe 2 Commande ON (EPID2-ON) 212 (1212) : Annulation régulateur PID externe 2 (%EPID2) 213 (1213) : Commutateur marche avant/arrière sous régulateur PID externe 2 (EPID2-IVS) 214 (1214) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID2 externe (EPID2-RST) 215 (1215) : Maintient composante intégrale PID2 externe (EPID2-HLD) 221 (1221) : Régulateur PID 3 externe Commande ON (EPID3-ON) 222 (1222) : Annulation régulateur PID 3 externe (%EPID3) 223 (1223) : Commutateur marche avant/arrière sous régulateur PID externe 3 (EPID3-IVS) 224 (1224) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID3 externe (EPID3-RST) 225 (1225) : Maintient composante intégrale PID3 externe (EPID3-HLD) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse () indiquée ci-dessus attribue une sortie logique négative à une borne. (Vrai si OFF) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse à 1000 s () indiquée ci-dessus attribue une entrée logique négative à une borne.			
E10	Durée d'accélération 2	0,00 à 3600,00 s	Y	Y	20,00
E11	Durée de décélération 2	Remarque : La valeur 0,00 annule le temps d'accélération et nécessite un démarrage et un arrêt externe en douceur.	Y	Y	20,00
E12	Durée d'accélération 3		Y	Y	20,00
E13	Durée de décélération 3		Y	Y	20,00
E14	Durée d'accélération 4		Y	Y	20,00
E15	Durée de décélération 4		Y	Y	20,00
E16	Limiteur de couple 2 (Entraînement)		OFF (commande désactivée) : Désactivée	Y	Y
E17	(Freinage)	20 % à 150 % : Niveau de limiteur de couple	Y	Y	ARRÊT
E20	Fonction borne [Y1]	La sélection de la donnée du code de fonction attribue la fonction correspondante aux bornes [Y1], [Y5A/C] et [30A/B/C] comme indiqué ci-dessous. 0 (1000) : Fonctionnement variateur (RUN) 1 (1001) : Fenêtre de fréquence atteinte (vitesse) (FAR) 2 (1002) : Fréquence (vitesse) détectée (FDT) 3 (1003) : Sous-tension détectée (variateur arrêté) (LV) 5 (1005) : Limitation de la sortie du variateur de vitesse (IOL) 6 (1006) : Mode de redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation (IPF) 7 (1007) : Pré-alarme de surcharge du moteur (OL) 10 (1010) : Variateur de vitesse prêt à fonctionner (RDY) 11. Commutation de l'alimentation moteur entre réseau d'alimentation et sortie variateur (Pour MC sur réseau d'alimentation) (SW88) 12. Commutation de l'alimentation moteur entre réseau d'alimentation et sortie variateur (Pour coté secondaire) (SW52-2) 13. Commutation de l'alimentation moteur entre réseau d'alimentation et sortie variateur (Pour coté primaire) (SW52-1) 15 (1015) : Sélection fonction borne AX (Pour contacteur principal côté primaire) (AX) 16 (1016) : Bascule sur le Mode Scénario (TU) 17 (1017) : Cycle du Mode Scénario terminé (TO) 18 (1018) : Numéro d'étape du Mode Scénario (STG1) 19 (1019) : Numéro d'étape du Mode Scénario (STG2) 20 (1020) : Numéro d'étape du Mode Scénario (STG4) 22 (1022) : Limitation de la sortie du variateur de vitesse temporisée (IOL2) 25 (1025) : Ventilateur de refroidissement en marche (FAN) 26 (1026) : Auto-réinitialisation (TRY) 27 (1027) : DO universelle (U-DO) 28 (1028) : Pré-alarme de surchauffe du refroidisseur (OH) 30 (1030) : Alarme durée de vie (LIFE) 31 (1031) : Fréquence (vitesse) détectée 2 (FDT2) 33 (1033) : Perte de référence détectée (REF OFF) 35 (1035) : Sortie variateur en marche (RUN2) 36 (1036) : Commande de prévention de surcharge (OLP) 37 (1037) : Courant détecté (ID) 42 (1042) : Alarme PID (PID-ALM) 43 (1043) : Sous contrôle PID (PID-CTL)	N	Y	0
E21	Fonction borne [Y2]		N	Y	1
E22	Fonction borne [Y3]		N	Y	2
E23	Fonction borne [Y4]		N	Y	7
E24	Fonction borne [Y5A/C]		N	Y	15
E27	Fonction borne [30A/B/C] (Sortie relais)		N	Y	99

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		44 (1044) : Moteur arrêté du à un débit faible sous contrôle PID (PID-STP) 45 (1045) : Couple de sortie faible détecté (U-TL) 52 (1052) : Marche avant (FRUN) 53 (1053) : Marche arrière (RRUN) 54 (1054) : Opération à distance (RMT) 55 (1055) : Commande de démarrage entrée (AX2) 56 (1056) : Surchauffe moteur détectée par thermistance (THM) 59 (1059) : Panne de connexion borne [C1] (C1OFF) 68 (1068) : Pré-alarme permutation moteur (MCHG) 69 (1069) : Signal de limite de sortie contrôleur pompe (MLIM) 84 (1084) : Temporisateur de maintenance (MNT) 87(1087) : Signal d'arrivée de fréquence (FARFDT) 88(1088) : Signal d'entraînement moteur auxiliaire (AUX_L) 95(1095) : Marche en mode incendie (FMRUN) 98 (1098) : Alarme lumineuse (L-ALM) 99 (1099) : Sortie alarme (pour toute alarme) (ALM) 101(1101) : Erreur circuit détection borne EN (DECFF) 102(1102) : Borne EN OFF (ENOFF) 111 (1111) : Signal de sortie logique programmable (CLO1) 112 (1112) : Signal de sortie logique programmable 2 (CLO2) 113 (1113) : Signal de sortie logique programmable 3 (CLO3) 114 (1114) : Signal de sortie logique programmable 4 (CLO4) 115 (1115) : Signal de sortie logique programmable 5 (CLO5) 116 (1116) : Signal de sortie logique programmable 6 (CLO6) 117 (1117) : Signal de sortie logique programmable 7 (CLO7) 160 (1160) : Moteur 1 alimenté par variateur (M1_J) 161 (1161) : Moteur 1 alimenté en direct (M1_I) 162 (1162) : Moteur 2 alimenté par variateur (M2_J) 163 (1163) : Moteur 2 alimenté en direct (M2_L) 164 (1164) : Moteur 3 alimenté par variateur (M3_J) 165 (1165) : Moteur 3 alimenté en direct (M3_L) 166 (1166) : Moteur 4 alimenté par variateur (M4_J) 167 (1167) : Moteur 4 alimenté en direct (M4_L) 169 (1169) : Moteur 5 alimenté en direct (M5_L) 171 (1171) : Moteur 6 alimenté en direct (M6_L) 173 (1173) : Moteur 7 alimenté en direct (M7_L) 175 (1175) : Moteur 8 alimenté en direct (M8_L) 180 (1180) : En opération mutuelle (M-RUN) 181 (1181) : Alarme en opération mutuelle (M-ALM) 190 (1190) : En opération temporisateur (TMD) 191 (1191) : Temporisateur 1 activé (TMD1) 192 (1192) : Temporisateur 2 activé (TMD2) 193 (1193) : Temporisateur 3 activé (TMD3) 194 (1194) : Temporisateur 4 activé (TMD4) 200 (1200) : Sous contrôleur PID2 (PID2) 201 (1201) : Alarme PID1 (PV1-ALM) 202 (1202) : Erreur retour PID1 (PV1-OFF) 203 (1203) : Alarme PID2 (PV2-ALM) 204 (1204) : Erreur retour PID2 (PV2-OFF) 211 (1211) : Sous régulateur PID1 externe (EPID1-CTL) 212 (1212) : Sortie PID1 externe (EPID1-OUT) 213 (1213) : Marche sous PID1 externe (EPID1-RUN) 214 (1214) : Alarme PID1 externe (EPV1-ALM) 215 (1215) : Erreur retour PID1 externe (EPV1-OFF) 221 (1221) : Sous régulateur PID2 externe (EPID2-CTL) 222 (1222) : Sortie PID2 externe (EPID2-OUT) 223 (1223) : Marche sous PID2 externe (EPID2-RUN) 224 (1224) : Alarme PID2 externe (EPV2-ALM) 225 (1225) : Erreur retour PID2 externe (EPV2-OFF) 231 (1231) : Sous contrôleur PID3 externe (EPID3-CTL) 232 (1232) : Sortie PID3 externe (EPID3-OUT) 233 (1233) : Marche sous PID3 externe (EPID3-RUN) 234 (1234) : Alarme PID3 externe (EPV3-ALM) 235 (1235) : Erreur retour PID3 externe (EPV3-OFF)			
		Le paramétrage de la valeur entre parenthèse () indiquée ci-dessus attribue une sortie logique négative à une borne. (Vrai si OFF) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse à 1000 s () indiquée ci-dessus attribue une entrée logique négative à une borne.			

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
E30	Fenêtre de fréquence atteinte (Bande d'hystérésis)	0,0 à 10,0 Hz	Y	Y	2,5
E31	Détection de fréquence 1 (Niveau)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	Séries gamme 200V AJU : 60.0 E : 50,0 Séries gamme 400V AE : 50.0 JU : 60,0
E32	(Bande d'hystérésis)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	1,0
E34	Détection courant/Pré-alarme surcharge (Niveau)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 % à 150 % du courant nominal du variateur	Y	Y1	*2
E35	(Temporisateur)	0,01 à 600,00 s	Y	Y	10,00
E61	Fonction étendue borne [12]	0. Aucun	N	Y	0
E62	Fonction étendue borne [C1]	1. Commande de fréquence auxiliaire 1	N	Y	0
E63	Fonction étendue borne [V2]	2. Commande de fréquence auxiliaire 2 3. Commande 1 PID 3 : 4. Commande 2 PID 3 : 5. Valeur de retour PID 1 12. Réglage de rapport de temps d'accélération/décélération 13. Fréquence de limite supérieure 14. Fréquence de limite inférieure 20. Moniteur d'entrée de signal analogique 30. Valeur de retour PID 2 31. Entrée auxiliaire 1 sur commande PID 32. Entrée auxiliaire 2 sur commande PID 33. Sonde de débit 41. Commande 1 PID externe 42. Retour PID externe 1 43. Commande 1 manuelle PID externe 44. Commande 2 PID externe 45. Retour PID externe 2 46. Commande 2 manuelle PID externe 47. Commande 3 PID externe 48. Retour PID externe 3 49. Commande 3 manuelle PID externe	N	Y	0
E64	Mémorisation de la Référence Fréquence numérique	0. Économie automatique (quand l'alimentation secteur est arrêtée) 1. Économie en appuyant sur la touche 	Y	Y	1
E65	Détection de perte de référence (Fréquence de maintien)	OFF (commande désactivée) : Annulation Décél : Décélère jusqu'à l'arrêt 20 % à 120 %	Y	Y	ARRÊT
E80	Détection de couple faible (Niveau)	0 % à 150 %	Y	Y	20
E81	(Temporisateur)	0,01 à 600,00 s	Y	Y	20,00
E82	Limite de fréquence pour le domaine à vitesse réduite	Dépendant : Suivre le paramétrage du F-16 0,1 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant :
E83	Temps d'accélération dans le domaine à vitesse réduite	Dépendant : Suit le temps d'accélération actuel 0,01 à 3600,00 s : Temps d'accélération de 0 Hz à E82	Y	Y	Dépendant :
E84	Temps de décélération dans le domaine à vitesse réduite	Dépendant : Suit le temps de décélération actuel 0,01 à 3600,00 s : Temps de décélération de E82 à 0 Hz	Y	Y	Dépendant :
E85	Limite de fréquence pour la décélération progressive	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,1 à 120,0 Hz	Y	Y	ARRÊT
E86	Temps de décélération graduel (vérification de l'état de protection de la valve)	Dépendant : Suit le temps de décélération actuel 0,01 à 3600,00 s : Temps de décélération de E82 à E85	Y	Y	Dépendant :

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*2 Le courant nominal du moteur est paramétré automatiquement. Voir Tableau B (Code de fonction P03).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
E98	20 à 120 %	La sélection des données du code de fonction attribue la fonction correspondante aux bornes [FWD] et [REV] comme indiqué ci-dessous.	N	Y	98
E99	Fonction entrée Marche Avant Fonction entrée Marche Arrière	0 (1000) : Sélection multifréquence (0 ou 1) (SS1) 1 (1001) : Sélection multifréquence (0 ou 3) (SS2) 2 (1002) : Sélection multifréquence (0 ou 7) (SS4) 3 (1003) : Sélection multifréquence (0 ou 15) (SS8) 4 (1004) : Sélection de la durée ACC/DEC (2 niveaux) (RT1) 5 (1005) : Sélection de la durée ACC/DEC (4 niveaux) (RT2) 6 (1006) : Autorise le fonctionnement à 3 circuits (HLD) 7 (1007) : Arrêt roue libre (BX) 8 (1008) : Alarme de réinitialisation (RST) 9 (1009) : Activation déclenchement alarme externe (THR) (9 = Active OFF, 1009 = Active ON) 11 (1011) : Sélectionne l'ordre de fréquence 2/1 (Hz2/Hz1) 13. Activation du freinage par injection d'un courant continu (DCBRK) 14 (1014) : Sélection niveau Limiteur de couple 2/1 (TL2/TL1) 15. Commutation au réseau d'alimentation (50 Hz) (SW50) 16. Commutation au réseau d'alimen (60 Hz) (SW60) 17 (1017) : UP (élévation de la fréquence de sortie) (UP) 18 (1018) : DOWN (diminution de la fréquence de sortie) (DOWN) 19 (1019) : Autorise la modification des données avec la micro-console (WE-KP) 20 (1020) : Annulation régulateur PID (Hz/PID) 21 (1021) : Commute entre le marche avant/arrière (IVS) 22 (1022) : Verrouillage (IL) 24 (1024) : Autorise la liaison de communication via l'interface RS485 (LE) ou le bus 25 (1025) : DI Universel (U-DI) 26 (1026) : Activation recherche automatique pour ralentir (STM) vitesse moteur au démarrage 30 (1030) : Arrêt forcé (STOP) (30 = Active OFF, 1030 = Active ON) 33 (1033) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID (PID-RST) 34 (1034) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID (PID-HLD) 35 (1035) : Sélection opération locale (micro-console) (LOC) 38 (1038) : Activation commande de démarrage (RE) 39. Protection du moteur de la condensation (DWP) 40. Activation de la séquence intégrée pour commuter vers réseau d'alimentation (50 Hz) (ISW50) 41. Activation de la séquence intégrée pour commuter vers réseau d'alimentation (60 Hz) (ISW60) 50 (1050) : Efface le temps de commutation normal du moteur (MCLR) 58 (1058) : Ré initialisation fréquence UP/DOWN (STZ) 72 (1072) : Compte le temps de fonctionnement du moteur commercial 1 (CRUN-M1) 80 (1080) : Annulation logique programmable (CLC) 81 (1081) : Efface tous les temporisateurs de logique programmable (CLTC) 87 (1087) : Commande de démarrage 2/1 (FR2/FR1) 88. Marche avant 2 (FWD2) 89. Marche arrière 2 (REV2) 98. Marche avant (FWD) 99. Marche arrière (REV) 100. Aucune fonction assignée (NONE) 130 (1130) : Commande boost (BST) 131 (1131) : Commutateur débit (FS) 132 (1132) : Commande de rotation inverse encrassement filtre (FRC) 133 (1133) : Commutation canal PID (PID2/1) 134. Commutation mode incendie (FMS) 149 (1149) : Commutation régulateur pompe (PCHG) 150 (1150) : Activation moteur principal en opération mutuelle (MENO) 151 (1151) : Pompe contrôle moteur 1 (MEN1) 152 (1152) : Pompe contrôle moteur 2 (MEN2) 153 (1153) : Pompe contrôle moteur 3 (MEN3) 154 (1154) : Pompe contrôle moteur 4 (MEN4) 155 (1155) : Pompe contrôle moteur 5 (MEN5) 156 (1156) : Pompe contrôle moteur 6 (MEN6) 157 (1157) : Pompe contrôle moteur 7 (MEN7) 158 (1158) : Pompe contrôle moteur 8 (MEN8) 171 (1171) : Commande multisteps PID (PID-SS1) 172 (1172) : Commande multisteps PID (PID-SS2) 181 (1181) : Commande multisteps PID externe (EPID-SS1) 182 (1182) : Commande multisteps PID externe (EPID-SS2)	N	Y	99

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		190 (1190) : Annulation Temporisateur (TMC) 191 (1191) : Activation Temporisateur 1 (TM1) 192 (1192) : Activation Temporisateur 2 (TM2) 193 (1193) : Activation Temporisateur 3 (TM3) 194 (1194) : Activation Temporisateur 4 (TM4) 201 (1201) : Contrôle PID externe 1 Commande ON (EPID1-ON) 202 (1202) : Annulation régulateur PID externe 1 (%EPID1) 203 (1203) : Commutateur opération avant/arrière sous régulateur PID externe 1 (EPID1-IVS) 204 (1204) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID1 externe (EPID1-RST) 205 (1205) : Conserve composant intégral PID1 externe (EPID1-HLD) 211 (1211) : Régulateur PID externe 2 Commande ON (EPID2-ON) 212 (1212) : Annulation régulateur PID externe 2 (%EPID2) 213 (1213) : Commutateur opération avant/arrière sous régulateur PID externe 2 (EPID2-IVS) 214 (1214) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID2 externe (EPID2-RST) 215 (1215) : Conserve composant intégral PID2 externe (EPID2-HLD) 221 (1221) : Régulateur PID 3 externe Commande ON (EPID3-ON) 222 (1222) : Annulation régulateur PID 3 externe (%EPID3) 223 (1223) : Commutateur opération avant/arrière sous régulateur PID externe 3 (EPID3-IVS) 224 (1224) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID3 externe (EPID3-RST) 225 (1225) : Conserve composant intégral PID3 externe (EPID3-HLD) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse () indiquée ci-dessus attribue une sortie logique négative à une borne. (Vrai si OFF) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse à 1000 s () indiquée ci-dessus attribue une entrée logique négative à une borne.			

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi :A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Codes C : Fonctions de commande de fréquence

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
C01	Saut de fréquence 1	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	0,0
C02	2		Y	Y	0,0
C03	3		Y	Y	0,0
C04	100 % du courant		Y	Y	3,0
C05	Fréquence multisteps 1	0,00 à 120,00 Hz	Y	Y	0,00
C06	2		Y	Y	0,00
C07	3		Y	Y	0,00
C08	4		Y	Y	0,00
C09	5		Y	Y	0,00
C10	6		Y	Y	0,00
C11	7		Y	Y	0,00
C12	8		Y	Y	0,00
C13	9		Y	Y	0,00
C14	10		Y	Y	0,00
C15	11		Y	Y	0,00
C16	12		Y	Y	0,00
C17	13		Y	Y	0,00
C18	14		Y	Y	0,00
C19	15		Y	Y	0,00
C21	Mode Scénario (Mode sélection)	0. Effectue un cycle simple du scénario spécifié et arrête la sortie du variateur 1. Effectue le scénario spécifié à plusieurs reprises et arrête la sortie du variateur dès réception d'une commande d'arrêt. 2. Effectue un cycle simple du scénario spécifié et continue la marche jusqu'à la dernière fréquence de référence.	N	Y	0
C22	Mode Scénario (Étape 1)	0,00 à 6000,00 s FWD/RED 1 à 4	Y	Y	0,00 FWD 1
C23	(Étape 2)				
C24	(Étape 3)				
C25	(Étape 4)				
C26	(Étape 5)				
C27	(Étape 6)				
C28	(Étape 7)				
C30	Commande de fréquence 2	0. Active les touches ☺ / ☹ sur la console 1. Entrée de tension sur la borne [12] (-10 à +10 VCC) 2. Entrée de courant sur la borne [C1] (4 à 20 mACC) 3. Somme des entrées de courant et de tension sur les bornes [12] et [C1] 5. Entrée de tension sur la borne [V2] (0 à 10 VCC) 7. Contrôle de borne externe UP/DOWN 8. Active les touches ☺ / ☹ sur la micro-console (commutation sans équilibre-sans coup disponible) 10. Mode Scénario	N	Y	2
C31	Ajustement d'entrée analogique pour [12] (Offset)	-5,0 % à 5,0 %	Y*	Y	0,0
C32	(Gain)	0,00 % à 200,00 %	Y*	Y	100,00
C33	(constante de durée de filtrage)	0,00 à 5,00 s	Y	Y	0,05
C34	(Point de base du gain)	0,00 % à 100,00 %	Y*	Y	100,00
C35	(Polarité)	0. Bipolaire 1 : Unipolaire	N	Y	1
C36	Ajustement d'entrée analogique pour [C1] (Offset)	-5,0 % à 5,0 %	Y*	Y	0,0
C37	(Gain)	0,00 % à 200,00 %	Y*	Y	100,00
C38	(constante de durée de filtrage)	0,00 à 5,00s	Y	Y	0,05
C39	(Point de base du gain)	0,00 % à 100,00 %	Y*	Y	100,00
C40	Sélection gamme entrée borne [C1]	0. 4 à 20 mA 1. 0 à 20 mA	N	Y	0
C41	Ajustement d'entrée analogique pour [V2] (Offset)	-5,0% à 5,0%	Y*	Y	0,0
C42	(Gain)	0,00 % à 200,00 %	Y*	Y	100,00
C43	(constante de durée de filtrage)	0,00 à 5,00 s	Y	Y	0,05
C44	(Point de base du gain)	0,00 % à 100,00 %	Y*	Y	100,00
C45	(Polarité)	0. Bipolaire 1 : Unipolaire	N	Y	1
C53	Sélection du marche avant/arrière (Commande de fréquence 1)	0. Marche avant 1. Marche arrière	Y	Y	0
C55	Ajustement d'entrée analogique pour la borne [12] (Valeur polarisée)	-100,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00
C56	(Point de base à l'origine)	0,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
C58	Ajustement d'entrée analogique pour la borne [12] (Unité d'affichage)	1: aucun 2: % 4: t/min 7: kW <u>Débit unitaire</u> 20: m ³ /s 21: m ³ /min 22: m ³ /h 23: L/s 24: L/min 25: L/h <u>Pression</u> 40: Pa 41: kPa 42: MPa 43: mbar 44: bar 45: mmHg 46: psi (Livre par pouce carré) 47: mWG 48: inWG <u>Température</u> 60: K 61: °C 62: °F <u>Densité</u> 80: ppm	Y	Y	2
C59	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100
C60	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
C61	Ajustement d'entrée analogique pour la borne [C1] (Valeur polarisée)	-100,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00
C62	(Point de base à l'origine)	0,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00
C64	(Unité d'affichage)	Idem que C58.	Y	Y	2
C65	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100
C66	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
C67	Ajustement d'entrée analogique pour le terminal [V2] (valeur polarisée)	-100,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00
C68	(Point de base à l'origine)	0,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00
C70	(Unité d'affichage)	Idem que C58.	Y	Y	2
C71	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100
C72	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Codes P : Paramètres du moteur 1

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
P01	Moteur 1 (Numéro de pôles)	2 à 22 pôles	N	Y1	4
P02	(Capacité nominale)	0,01 à 1000,00 kW (où P99 = 0 ou 4.) 0,01 à 1000,00 chevaux (où P99 = 1.)	N	Y1	*4
P03	(Courant nominal)	0,00 à 2000,00 A	N	Y1	*4
P04	(Auto-adaptation)	0. Désactivée 1. Ajuster le moteur lorsqu'il est arrêté (%R1, %X) 2. Ajuster le moteur lorsqu'il tourne sous contrôle V/f (%R1, %X, courant à vide)	N	N	0
P05	(Ajustement en ligne)	0. Désactivée 1. Activé	Y	Y	0
P06	(Courant à vide)	0,00 à 2000,00 A	N	Y1	*4
P07	(R1%)	0,00 % à 50,00 %	Y	Y1	*4
P08	(X%)	0,00 % à 50,00 %	Y	Y1	*4
P10	(Temps de réponse de la compensation de glissement)	0,01 à 10,00 s	Y	Y1	0,50
P12	Codes de fonctions et exemples d'applications de glissement	0,00 à 15,00 Hz	N	Y1	*4
P99	Sélection du moteur 1	0. Caractéristiques du moteur 0 (moteurs standard Fuji, série 8) 1. Caractéristiques du moteur 1 (Puissance moteur en Chevaux, HP) 4. Autres moteurs	N	Y1	AEJ : 0 U : 1

Les codes de fonction ombrés () sont applicables à la configuration rapide.

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*4 Les paramètres du moteur sont réglés par capacités. Voir le tableau B.

Codes H : Fonctions haute performance

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
H03	Initialisation des données	0. Désactive l'initialisation 1. Initialise toutes les données des codes de fonctions aux valeurs fixées en usine. 2. Initialise les paramètres du moteur 1 10. Initialise l'information d'horloge en temps réel 11. Initialise les valeurs de code de fonction excepté les codes de fonction de communication 12. Initialise les valeurs de code U (les codes de fonction logiques programmables) 51. Initialise selon l'application (Commande unique de pompe) 52. Initialise selon l'application (Système fixe moteur variateur pour 5 moteurs) 53. Initialise selon l'application (Système fixe moteur variateur pour 8 moteurs) 54. Initialise selon l'application (Système flottant moteur variateur) 55. Initialise selon l'application (Système flottant moteur variateur + système moteur en direct) 56. Initialise selon l'application (Système flottant moteur variateur relié aux communications pour maître) 57. Initialise selon l'application (Système flottant moteur variateur relié aux communications pour esclave 1) 58. Initialise selon l'application (Système flottant moteur variateur relié aux communications pour esclave 2) 59. Initialise selon l'application (Compresseur 2) 71. Initialise selon l'application (Compresseur) 72. Initialise selon l'application (Ventilateur)	N	N	0
H04	Réinitialisation auto. (Temps)	OFF (commande désactivée) : Désactivée; 1 à 20	Y	Y	ARRÊT
H05	(Intervalle de réinitialisation)	0,5 à 60,0 s	Y	Y	5,0
H06	Commande MARCHE/ARRÊT du ventilateur de refroidissement	0. Désactivée (toujours en fonctionnement) 1. Activée (marche/arrêt par commande)	Y	Y	1
H07	Courbes d'accélération/de décélération	0. Linéaire 1. courbe S (faible) 2. courbe S (forte) 3. curviligne	Y	Y	0
H08	Limitation du sens de rotation	0. Désactivée 1. Autorisée (rotation arrière inhibée) 2. Autorisée (rotation avant inhibée) 3. Autorisée (rotation arrière inhibée, réglage uniquement) 4. Autorisée (rotation avant inhibée, réglage uniquement)	N	Y	0
H09	Mode de démarrage (recherche auto)	0. Désactivée 1. Activée (redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation) 2. Activée (au redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation et au démarrage normal)	N	Y	0
H11	Mode de décélération	0. Décélération normale 1. Arrêt roue libre	Y	Y	0
H12	Limitation surintensité instantanée (Sélection mode)	0. Désactivée 1. Activé	Y	Y	1
H13	Mode de redémarrage après coupure momentanée d'alimentation (Temps de redémarrage)	0,1 à 20,0 s	Y	Y1	*1
H14	(Taux de chute de fréquence)	Dépendant : Avec le temps de décélération sélectionné 0,01 à 100,00 Hz/s Auto : Avec le limiteur de courant	Y	Y	Automatique
H15	(Niveau de fonctionnement continu)	200 à 300 V (Gamme 200 V) 400 à 600 V (Gamme 400 V)	Y	Y1	235/470
H16	Durée admissible de coupure momentanée d'alimentation	Auto : Automatiquement déterminé par le variateur 0,0 à 30,0 s	Y	Y	Automatique
H26	Thermistance (pour moteur) (Sélection mode)	0. Désactivée 1. PTC (Le variateur se déclenche immédiatement avec 0H4 affiché.) 2. PTC (Le variateur active le signal de sortie THM et continue de fonctionner.)	Y	Y	0
H27	(Niveau)	0,00 à 5,00 V	Y	Y	0,35
H30	Fonction d'interface de communication (sélection du mode)	Commande de fréquence Commande de démarrage 0. F01/C30 F02 1. RS-485 (Port 1) F02 2. F01/C30 RS-485 (Port 1) 3. RS-485 (Port 1) RS-485 (Port 1) 4. RS-485 (Port 2) F02 5. RS-485 (Port 2) RS-485 (Port 1) 6. F01/C30 RS-485 (Port 2) 7. RS-485 (Port 1) RS-485 (Port 2) 8. RS-485 (Port 2) RS-485 (Port 2)	Y	Y	0
H42	État condensateur puissance CC	Meas (Mesure valeur initiale), Failed (Échec mesure), 2 à 65535 Indication pour remplacement du condensateur du bus CC	Y	N	-
H43	Durée de marche cumulée du ventilateur de refroidissement	Indication pour remplacement du ventilateur de refroidissement 0 à 99990 (en unités de 10 heures)	Y	N	-
H44	Compteur de démarrages du moteur 1	Indication du comptage de démarrage cumulé 0 à 65535	Y	N	-
H45	Alarme simulée	0. Désactivée 1. Activée (une fois que l'alarme simulée apparaît, la valeur revient automatiquement à 0)	Y	N	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*1 Les réglages par défaut diffèrent en fonction de la capacité du variateur. Voir tableau A.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
H46	Mode de démarrage (Temporisation recherche auto 2)	0,1 à 20,0 s	Y	Y1	*4
H47	Capacité initiale du condensateur de bus CC	Meas (Mesure valeur initiale), Failed (Échec mesure), 2 à 65535 Indication pour remplacement du condensateur du bus CC	Y	N	-
H48	Temps de marche cumulé des condensateurs sur le circuit imprimé	Indication pour le remplacement des condensateurs 0 à 99990 (en unités de 10 heures)	Y	N	-
H49	Mode de démarrage (Temporisation recherche auto 1)	0,0 à 10,0 s	Y	Y	0,0
H50	Courbe V/f non-linéaire 1 (Fréquence)	OFF (commande désactivée) : Annulation 0.1 à 120,0 Hz	N	Y	*1
H51	(Tension)	0-240 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 200 V) 0 à -500 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 400 V)	N	Y1	*1
H52	Courbe V/f non-linéaire 2 (Fréquence)	OFF (commande désactivée) : Annulation 0.1 à 120,0 Hz	N	Y	ARRÊT
H53	(Tension)	0-240 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 200 V) 0 à -500 V : Génère une tension commandée par l'AVR (Gamme 400 V)	N	Y1	0
H56	Temps de décélération pour l'arrêt forcé	0,00 à 3600 s	Y	Y	20,0
H61	Fréquence multisteps + Commande plus vite/moins vite (UP/DOWN) (Réglage fréquence initiale)	1. Dernière valeur de commande plus vite/moins vite en libérant la commande de démarrage 13 à 106 : Fréquence multisteps + commande +/- vite (valeur initiale à préserver)	N	Y	1
H63	Limiteur faible (Mode sélection)	0. Limite par F16 (Limiteur de fréquence : Faible) et continue à fonctionner 1. Si la fréquence de sortie devient inférieure à celle limitée par F16 (limitation de fréquence : Faible), décélère le moteur jusqu'à l'arrêt.	Y	Y	0
H64	(Fréquence de limitation basse)	Dépendant : Dépend de F16 (limitation de fréquence, faible) 0,1 à 60,0 Hz	Y	Y	2,0
H68	Compensation de glissement 1 (conditions de fonctionnement)	0. Activée pendant ACC/DÉC et à une fréquence de base ou supérieure 1. Désactivée pendant ACC/DÉC et activée à une fréquence de base ou supérieure 2. Activée pendant ACC/DÉC et désactivée à une fréquence de base ou supérieure 3. Désactivée pendant ACC/DÉC et à une fréquence de base ou supérieure	N	Y	0
H69	Décélération automatique (Mode sélection)	0. Désactivée 2. Contrôle de limite de couple avec Arrêt forcé si le temps de décélération réel dépasse de trois fois celui spécifié 3. Contrôle de tension du bus courant continu avec Arrêt forcé si le temps de décélération réel dépasse de trois fois celui spécifié 4. Contrôle de limite de couple avec Arrêt forcé désactivé 5. Contrôle de tension du bus courant continu avec Arrêt forcé désactivé	Y	Y	0
H70	Commande de prévention de surcharge	OFF (commande désactivée) : Annulation Dépendant : Suit le temps de décélération sélectionné 0,01 à 100,00 Hz/s	Y	Y	ARRÊT
H71	Freinage Boost	0. Désactivée 1. Activé	Y	Y	0
H72	Détection perte de réseau (Mode sélection)	0. Désactivée 1. Activé	Y	Y	1
H76	Limiteur de couple pour Freinage (Limitation de fréquence augmentée)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	5,0
H77	Durée de vie du condensateur du bus CC (temps restant)	0 à 43800 (en unités de 10 heures)	Y	N	IP21/55 : 43800
H78	Intervalle de maintenance (M1)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 10 à 99990 (en unités de 10 heures)	Y	N	IP00 : 87600
H79	Pré-réglage du compte de démarrage pour la maintenance (M1)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 à 65535	Y	N	ARRÊT
H80	Gain d'amortissement de la fluctuation du courant de sortie pour le moteur 1	0,00 à 1,00	Y	Y	0,20
H89	Reservé *5	0, 1	Y	Y	1
H90	Reservé *5	0, 1	Y	Y	0
H91	Détection de coupure de connexion de l'entrée en courant	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,1 à 60,0 s	Y	Y	ARRÊT
H92	Continuité de marche (P)	Auto : Ajuster automatiquement 0,000 à 10,000 fois	Y	Y1	Automatique
H93	(I)	Auto : Ajuster automatiquement 0,010 à 10,000 s	Y	Y1	Automatique
H94	Temps de marche cumulé du moteur 1	0 à 99990 (le temps d'exécution cumulatif peut être modifié ou réinitialiser en unités de 10 heures.)	N	N	-
H95	Freinage CC (mode de réponse de freinage)	0. Lent 1. rapide	Y	Y	1
H96	Priorité de la touche STOP / Fonction de contrôle de démarrage	Valeur Priorité touche ARRÊT Fonction vérification démarrage 0. Désactivé Désactivé 1. Activé Activé 2. Désactivé Activé 3. Activé Activé	Y	Y	AEJ : 0 U : 3
H97	Effacer les données d'alarme	0. Désactivée 1. Activation (Le paramétrage « 1 » efface les données d'alarme et revient à « 0 ».)	Y	N	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*1 Les réglages par défaut diffèrent en fonction de la capacité du variateur. Voir tableau A.

*4 Les paramètres du moteur sont réglés par capacités. Voir le tableau B.

*5 Ces codes de fonction sont réservés à des fabricants spécifiques. Sauf indication contraire, n'accédez pas à ces codes de fonction.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
H98	Fonction de protection / de maintenance (Sélection du mode)	0 à 255 Bit 0 : Diminue automatiquement la fréquence de découpage (0 : Désactivé ; 1 : Activé) Bit 1 : détecte la perte de phase en entrée(0 : Désactivé ; 1 : Activé) Bit 2 : détecte la perte de phase en sortie(0 : Désactivé ; 1 : Activé) Bit 3 : sélectionne le seuil d'évaluation de durée d'utilisation du condensateur du bus de liaison CC(0 : Niveau d'usine par défaut ; 1 : Niveau d'installation d'utilisateur) Bit 4 : évalue la durée d'utilisation du condensateur du bus de liaison CC (0 : Désactivé ; 1 : Activé) Bit 5 : Détection de verrouillage ventilateur CC(0 : Désactivé ; 1 : Activé) Bit 7 : Cache commutateur IP21/IP55 (0: IP21 ; 1 : IP55)	Y	Y	IP00/21 : 19 IP55 : 147
H104	Temps pour la remise à zéro du nombre d'essais	0,5 à 5,0 (minute)	Y	Y	5,0
H105	Sélection cible de nouvelle tentative	0 à 255 Bit 0 : OC1 à OC3 Bit 1 : OV1 à OV3 Bit 2 : OH1 OH3 OLU Bit 3 : - Bit 4 : OL1 Bit 5 : OH4 Bit 6 : - Bit 7 : -	Y	Y	225
H106	Sélection cible de nouvelle tentative 2	0 à 255 Bit 0 : OH2 Bit 1 : LV Bit 2 : - Bit 3 : - Bit 4 : - Bit 5 : - Bit 6 : - Bit 7 : -	Y	Y	0
H110	Évitement du défaut Perte de Phase d'Entrée (sélection du Mode)	0. Désactivé 1. Activé (diminution de la fréquence de sortie)	Y	Y	0
H112	Évitement du défaut Sous-Tension (sélection du Mode)	0. Désactivé 1. Activé (diminution de la fréquence de sortie)	Y	Y	0
H114	Auto Décélération (Niveau d'opération)	Auto : Ajuster automatiquement 0,0 à 50,0 %	Y	Y	Automatique
H116	Mode incendie (sélection du Mode)	0. FMS : Marche 1. Méthode de commutation FMS 2. Méthode de verrou FMS	N	Y	0
H117	((Temps de confirmation)	0,5 à 10,0 s * "MARCHE/ARRÊT" réglé pour signaux FMS.	Y	Y	3,0
H118	((Fréquence de référence)	Dépendant : Suit la fréquence ordinaire de référence spécifiée dans F01, etc. 0,1 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant
H119	(Direction de rotation)	0. Suit la commande de démarrage spécifiée dans F02, etc. 2. Rotation avant 3. Rotation arrière	N	Y	0
H120	((Méthode de démarrage)	0. Suit les méthodes de démarrage spécifiées avec le redémarrage instantané sur panne de courant 1. Recherche automatique	Y	Y	0
H121	((Intervalle de réinitialisation)	0,5 à 20,0 s	Y	Y	5,0
H181	Sélection alarme lumineuse 1	0 à 255 Bit 0 : - Bit 1 : OH2 Bit 2 : OH3 Bit 3 : - Bit 4 : - Bit 5 : OL1 Bit 6 : - Bit 7 : -	Y	Y	0
H182	Sélection alarme lumineuse 2	0 à 255 Bit 0 : - Bit 1 : - Bit 2 : Er4 Bit 3 : Er5 Bit 4 : Er8 Bit 5 : ErP Bit 6 : - Bit 7 : -	Y	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
H183	Sélection alarme lumineuse 3	0 à 255 Bit 0 : - Bit 1 : - Bit 2 : - Bit 3 : CoF, PV1, PV2, PVA, PVb, PVC Bit 4 : FAL Bit 5 : OL Bit 6 : OH Bit 7 : LiF	Y	Y	0
H184	Sélection alarme lumineuse 4	0 à 255 Bit 0 : rEF Bit 1 : PA1, PA2, PAA, PAB, PAC Bit 2 : UTL Bit 3 : PTC Bit 4 : rTE Bit 5 : CnT Bit 6 : - Bit 7 : Lob, dtL	Y	Y	128
H197	Mot de passe utilisateur 1 (Mode sélection)	0. Indique tous les codes de fonction mais interdit tout changement 1. Indique les codes de fonction sélectionnés pour l'installation rapide uniquement et permet les modifications * Ceci spécifie la protection du mot de passe utilisateur 1.	Y	Y	0

Codes J : Fonctions d'application 1

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J21	Prévention de condensation de rosée (Rapport cyclique)	1 % à 50 %	Y	Y	1
J22	Séquence de commutation sur réseau d'alimentation	0. Maintient le variateur en opération 1. Commute automatiquement sur le réseau d'alimentation	N	Y	0

Codes J1 : Contrôle PID 1

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J101	Contrôle PID 1 (Mode sélection)	0. Désactivée 1. Activée (commande de procédé, marche avant) 2. Activée (commande de procédé, marche arrière)	N	Y	0
J102	(Sélection de commande)	0. Micro-console (touche \odot/\odot) 1. Régulateur PID 1 (entrée analogique : Bornes [12], [C1] et [V2]) 3. +/- vite 4. Commande via liaison de communications (code de fonction d'utilisation S13)	N	Y	0
J103	(Sélection de retour)	1. Retour PID 1 10. Addition (retour PID 1 et 2) 11. Différence (retour PID 1 et 2) 12. Moyenne (retour PID 1 et 2) 13. Maximum (retour PID 1 et 2) 14. Minimum (retour PID 1 et 2)	N	Y	1
J104	(Sélection de déviation)	0. (J102) - (J103) 1. Maximum (déviation PID 1 et PID 2) 2. Minimum (déviation PID 1 et PID 2)	N	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut	
J105	Contrôle PID 1 (Unité d'affichage)	0. Basé sur l'unité/échelle du retour PID1 1. aucun 2. % 4. t/min 7. kW <u>Débit unitaire</u> 20. m ³ /s 21. m ³ /min 22. m ³ /h 23. L/s 24. L/min 25. L/h <u>Pression</u> 40. Pa 41. kPa 42. MPa 43. mbar 44. bar 45. mmHg 46. psi (Livre par pouce carré) 47. mWG 48. inWG <u>Température</u> 60. K 61. °C 62. °F <u>Densité</u> 80. ppm	N	Y	0	
J106	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100	
J107	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
J108	(Réglage)	0. Désactivée 1. Réponse à court terme 2. Réponse à long terme	Y	Y	0	
J109	((Valeur pour auto-réglage du PID)	10 à 100 % (Fréquence maximale = 100 %)	Y	Y	10 %	
J110	P (Gain proportionnel)	0,000 à 30,000 fois	Y	Y	0,100	
J111	I (Gain intégrale)	0,0 à 3600,0 s	Y	Y	0,0	
J112	D (Gain Dérivée)	0,00 à 600,00 s	Y	Y	0,00	
J113	(Filtre retour)	0,0 à 900,0 s	Y	Y	0,5	
J114	(Fenêtre anti-réinitialisation) (ARW)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT	
J118	(Limite haute de sortie du processus PID)	Dépendant : Dépend du réglage de F15 0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant	
J119	(Limite basse de sortie du processus PID)	Dépendant : Dépend du réglage de F16 0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant	
J121	(Sélection alarme)	0. Valeur absolue 1. Valeur absolue (avec maintien) 2. Valeur absolue (avec verrouillage) 3. Valeur absolue (avec maintien et verrouillage) 4. Alarme sur l'écart mesure - consigne 5. Alarme d'écart mesure - consigne (avec maintien) 6. Alarme d'écart mesure-consigne (avec verrouillage) 7. Alarme d'écart mesure- consigne (avec maintien et verrouillage)	Y	Y	0	
J122	Alarme haut niveau (HA)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT	
J124	(Alarme bas=niveau (AB)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT	
J127	(Détection panne retour (Mode sélection))	0. Désactive (Allume les signaux de sortie (PV1-OFF) et continue l'opération.) 1. Active (Arrêt libre (déclencheur PV1)) 2. Active (Décélération et arrêt (déclencheur PV1)) 3. Active (Continuité de l'opération à la fréquence maximum (fréquence de limite supérieure)) 4. Active (Continuité de l'opération à la fréquence minimum (fréquence de limite inférieure)) 5. Active (Continuité d'opération à la fréquence utilisée quand une panne est détectée.) 6. Active (Décalage à contrôle PID 2 (le contrôle PID 1 est restauré une fois la panne résolue))	Y	Y	0	

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J128	(Durée de continuité de panne retour)	Cont.: Après détection de la panne, continue de fonctionner comme spécifié par J127. Après arrêt (interruption de sortie), provoque un déclenchement PV1. 0 à 3600 s	Y	Y	Cont.
J129	(Panne retour limite supérieure)	Auto : équivalent de 105 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J130	(Panne retour limite inférieure)	Auto : équivalent de -5 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J131	(Période de détection de panne de retour)	0,0 à 300,0 s	Y	Y	0,1
J136	Commande multisteps PID (Commande multisteps 1)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	Y	Y	0,00
J137	(Commande multisteps 2)		Y	Y	0,00
J138	(Commande multisteps 3)		Y	Y	0,00
J143	Fonction Boost (Mode sélection)	0. Désactive (désactivée au moment de l'initialisation) 1. Active (« activée au moment de l'initialisation » et « uniquement au moment du contrôle PID ») 2. Active (toujours activée au moment de l'initialisation) 3. Active (« uniquement première initialisation avec alimentation en marche » et « uniquement au moment du contrôle PID ») 4. Active (seulement à l'heure de la première initialisation avec la mise sous tension)	Y	Y	0
J144	(Fréquence d'opération)	Dépendant : Fréquence maximale 0,1 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant
J145	(Temps d'accélération)	Dépendant : Suit le temps d'accélération effectif actuel 0,01 à 3600 s * Le temps d'accélération doit être de 0 Hz à Fmax. * Si J145 ≠ Dépendant, la fonction de sélection du temps d'accélération/décélération est désactivée.	Y	Y	Dépendant
J146	(emps d'opération)	0,0 à 3600,0 s * Spécifie le temps, temps d'accélération inclu. * 0,0 Période où la commande BST boost est en marche (Si BST n'est pas utilisé, cela est utilisé comme temps jusqu'à ce que la fréquence d'opération soit atteinte.)	Y	Y	0,0
J147	(Annule niveau PV)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J149	Fonction d'arrêt du débit lent (Mode sélection)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1. Opération manuelle (Seuil d'arrêt : MV) 2. Opération manuelle (Seuil d'arrêt : PV) 11. Opération automatique 1 (Seuil d'arrêt : MV) : Méthode de détection de déviation 12. Opération automatique 1 (Seuil d'arrêt : PV) : Méthode de détection de déviation 21. Opération automatique 2 (Seuil d'arrêt : MV) : Méthode de détection de sonde de débit 22. Opération automatique 2 (Seuil d'arrêt : PV) : Méthode de détection de sonde de débit	N	Y	ARRÊT
J150	(Niveau d'opération)	Auto : Ajuster automatiquement 0,00 à 120,00 Hz avec J149 = MV 0,00 à 9990,00 avec J149 = PV *6	Y	Y	Automatique
J151	(Temps écoulé)	0 à 60 s	Y	Y	0
J152	(Veille= Opération auto limiteur de fréquence)	0,0 à 120,0 Hz	Y		0,0
J153	(Fréquence de démarrage pressurisation)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	0,0
J154	(Durée de pressurisation)	0 à 60 s	Y	Y	0
J156	(Temps d'inhibition d'initialisation)	0 à 3600 s	Y	Y	0
J157	(Fréquence d'annulation)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,0 à 120,0 Hz	Y		0,0
J158	(Niveau de déviation d'annulation 1)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J159	(Temporisation pour l'annulation)	0 à 3600s	Y	Y	0
J160	(Niveau de déviation d'annulation 2)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J163	Sonde de débit (Sélection d'entrée)	0. Dépendant Suit l'entrée analogique sélectionnée par E61, E62, et E63. 1. PV1 20. m ³ /s 21. m ³ /min 22. m ³ /h 23. L/s 24. L/min 25. L/h * Les valeurs 20 supérieures doivent être utilisées pour la connexion de la logique programmable.	N	Y	0
J164	(Niveau ON)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,00 à 9990,00 *6 * Si J163 = 20 ou plus, aucune échelle ne peut être définie, et la gamme de réglage doit être du minimum au maximum.	Y	Y	ARRÊT
J165	(Niveau OFF)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,00 à 9990,00 *6 * Si J163 = 20 ou plus, aucune échelle ne peut être définie, et la gamme de réglage doit être du minimum au maximum.	Y	Y	ARRÊT
J166	(Filtre d'entrée)	0,00 à 5,00s	Y	Y	0,20
J168	Contrôle du nombre de démarrages maximum (Sélection d'entrée)	0. Désactivée 1. Alarme 2. Sortie d'avertissement	Y	Y	0
J169	(Nombre de détections d'arrêt de débit lent)	1 à 10	Y	Y	1
J176	Protection pompe sèche (Sélection d'entrée)	0. Désactivée 1. Alarme 2. Sortie d'avertissement	Y	Y	0
J177	(Détection courant)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 % à 150 % (du courant nominal du variateur)	Y	Y	ARRÊT
J178	(Déviation)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J179	(Sonde de débit)	0. Désactivée 1. Activé	Y	Y	0
J180	(Temporisateur détection)	0 à 600s	Y	Y	0
J182	Protection fin de course (Sélection d'entrée)	0. Désactivée 1. Alarme 2. Sortie d'avertissement	Y	Y	0
J183	(Détection courant)	0,00. Désactivée 1 % à 150 % (du courant nominal du variateur)	Y	Y	ARRÊT
J184	(Déviation)	0,00. Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J185	(Sonde de débit)	0. Désactivée 1. Activé	Y	Y	0
J186	(Temporisateur détection)	0 à 600s	Y	Y	0
J188	Prévention encrassement filtre/ Fonction anti-bourrage (Sélection d'entrée)	0. Désactivée 1. Active (protection anti-bourrage, arrêt variateur avec déclencheur rLo) 2. Active (Problème encrassement filtre, arrêt variateur avec déclencheur FoL) 3. Active (Tant que l'avertissement (problème d'obstruction de filtre) se produit, l'opération continue.)	Y	Y	0
J189	Fonction de prévention d'encrassement du filtre (Temps de cycle d'opération arrière)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 à 10000 h	Y	Y	720
J190	(Courant de résistance de charge)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 % à 150 % (du courant nominal du variateur)	Y	Y	ARRÊT
J191	(Signal PV de résistance de charge)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 *6 ARRÊT	Y	Y	ARRÊT
J192	(Temporisateur de détection de résistance de charge)	0 à 600 s	Y	Y	0
J193	Prévention d'encrassement filtre/ Fonction anti-bourrage (Fréquence de marche de rotation inverse)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	Séries gamme 200V AU : 6,0 EJ : 5,0 Séries gamme 400V AEJ : 5,0 U : 6,0
J194	(Temps de fonctionnement de rotation inverse)	0 à 600 s	Y	Y	30
J195	(Nombre de tours inverses possibles)	1 à 10 fois	Y	Y	3

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Codes J2 : Contrôle PID 2

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J201	Contrôle PID 2 (Mode sélection)	0. Désactivée 1. Activée (commande de procédé, marche avant) 2. Activée (commande de procédé, marche arrière)	N	Y	0
J202	(Sélection de commande)	0. Micro-console (touche ☺/☹) 1. Régulateur PID 1 (entrée analogique : Bornes [12], [C1] et [V2]) 2. Régulateur PID 2 (entrée analogique : Bornes [12], [C1] et [V2]) 3. +/- vite 4. Commande via liaison de communications (code de fonction d'utilisation S13) 101. Commande sous régulateur PID 1 (J102)	N	Y	0
J203	(Sélection de retour)	1. Valeur de retour du contrôle PID 1 2. Valeur de retour du contrôle PID 2 13. Maximum (valeur de retour de contrôle PID 1 + valeur de retour de contrôle PID 2)	N	Y	2
J205	(Unité d'affichage)	0. Basé sur l'unité/échelle de la quantité de retour du contrôle 2 de PID 1. aucun 2. % 4. t/min 7. kW <u>Débit unitaire</u> 20. m ³ /s 21. m ³ /min 22. m ³ /h 23. L/s 24. L/min 25. L/h <u>Pression</u> 40. Pa 41. kPa 42. MPa 43. mbar 44. bar 45. mmHg 46. psi (Livre par pouce carré) 47. mWG 48. inWG <u>Température</u> 60. K 61. °C 62. °F <u>Densité</u> 80. ppm	N	Y	0
J206	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100
J207	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
J208	(Réglage)	0. Désactivée 1. Pour réponse à court terme 2. Pour réponse à long terme	Y	Y	0
J209	((Valeur manœuvrée de réglage)	10 à 100 % (Fréquence maximale = 100 %)	Y	Y	10%
J210	P (gain)	0,000 à 30,000 fois	Y	Y	0,100
J211	I (Temps intégral)	0,0 à 3600,0 s	Y	Y	0,0
J212	D (Gain)	0,00 à 600,00 s	Y	Y	0,00
J213	(Filtre retour)	0,0 à 900,0 s	Y	Y	0,5
J214	(Fenêtre anti-réinitialisation) (ARW)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J218	(Limite haute de sortie du processus PID)	Dépendant : Dépend du réglage de F15 0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant
J219	(Limite basse de sortie du processus PID)	Dépendant : Dépend du réglage de F16 0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	Dépendant

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J221	Contrôle PID 2 (Sélection de sortie d'alarme)	0. Alarme sur la mesure 1. Alarme sur la mesure (avec maintien) 2. Alarme sur la mesure (avec verrouillage) 3. Alarme sur la mesure (avec maintien et verrouillage) 4. Alarme sur l'écart mesure - consigne 5. Alarme d'écart mesure – consigne (avec maintien) 6. Alarme d'écart mesure-consigne (avec verrouillage) 7. Alarme d'écart mesure- consigne (avec maintien et verrouillage) 50. Alarme de valeur absolue (Annule contrôle PID)	Y	Y	0
J222	Alarme haut niveau (HA)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J223	(Bande d'hystérésis de détection d'alarme niveau supérieur)	0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	0,00
J224	(Alarme bas=niveau (AB))	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J225	(Bande d'hystérésis de détection d'alarme niveau supérieur)	0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	0,00
J227	(Détection panne retour (Mode sélection))	0. Désactive (Allume les signaux de sortie (PV2-OFF) et continue l'opération.) 1. Active (Arrêt libre (déclencheur PV2)) 2. Active (Décélération et arrêt (déclencheur PV2)) 3. Active (Continuité de l'opération à la fréquence maximum (fréquence de limite supérieure)) 4. Active (Continuité de l'opération à la fréquence minimum (fréquence de limite inférieure)) 5. Active (Continuité d'opération à la fréquence utilisée quand une panne est détectée.)	Y	Y	0
J228	(Durée de continuité de panne retour)	Cont : Après détection de la panne, continue de fonctionner comme spécifié par J227. Après arrêt (interruption de sortie), provoque un enclenchement PV2. 0 à 3600 s	Y	Y	Cont.
J229	(Panne retour limite supérieure)	Auto : équivalent de 105 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J230	(Panne retour limite inférieure)	Auto : équivalent de -5 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J231	(Période de détection de panne de retour)	0,0 à 300,0 s	Y	Y	0,1
J247	Fonction boost (Annule niveau PV)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J249	Fonction d'arrêt du débit lent (Mode sélection)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1. Opération manuelle (Seuil d'arrêt : MV) 2. Opération manuelle (Seuil d'arrêt : PV)	N	Y	ARRÊT
J250	(Niveau d'opération)	Auto : Ajuster automatiquement 0,00 à 120,00 Hz avec J149 = MV 0,00 à 9990,00 avec J149 = PV *6	Y	Y	Automatique
J251	(Temps écoulé)	0 à 60s	Y	Y	0
J256	(Temps d'inhibition d'initialisation)	0 à 3600s	Y	Y	0
J257	(Fréquence d'annulation)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	0,0
J258	(Niveau de déviation d'annulation 1)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J259	(Annulation attente/ Temps)	0 à 3600 s	Y	Y	0
J260	(Niveau de déviation d'annulation 2)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J276	Protection pompe sèche (Sélection d'entrée)	0. Désactivée 1. Alarme 2. Sortie d'avertissement	Y	Y	0
J277	(Détection courant)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 1 % à 150 % (du courant nominal du variateur)	Y	Y1	ARRÊT
J278	(Déviation)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J279	(Sonde de débit)	0. Désactivée 1. Actif	Y	Y	0
J280	(Temporisateur détection)	0 à 600s	Y	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Codes J4 : Fonctions APP pompe


Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J401	Sélection du mode de commande pompe	0. Désactivée 1. Active (Système fixe moteur variateur, jugé par MV) 2. Active (Système flottant moteur variateur, jugé par MV) 3. Active (Système flottant moteur variateur + système moteur réseau d'alimentation, jugé par MV) 11 Active (Système fixe moteur variateur, jugé par fréquence de sortie)*7 12 Active (Système flottant moteur variateur, jugé par fréquence de sortie)*7 13 Active (Système flottant moteur variateur + système moteur réseau d'alimentation, jugé par fréquence de sortie)*7 52. Active (Système flottant moteur variateur avec liaison communications) 54. Active (Système contrôle PID de tous les moteurs en simultanée avec liaison communications)	N	Y	0
J402	Sélection communication maître/esclave	0. Communication variateur maître 1. Communication variateur esclave	N	Y	1
J403	Nombre d'esclaves	1 ou 2 unités * Uniquement pour maître.	N	Y	1
J404	Sélection perméation entrée maître	0000H à 01FFH (hexadécimal) Bit 0 : FWD Bit 1 : REV Bit 2 : X1 Bit 3 : X2 Bit 4 : X3 Bit 5 : X4 Bit 6 : X5 Bit 7 : X6 Bit 8 : X7 * Le variateur envoie l'information des bornes d'entrée du Maître à l'Esclave * L'esclave stocke la réception des valeurs sur S06 après le masquage.	N	Y	0
J411	Mode sélection Moteur 1	0. Désactive (éteint à tout moment)	Y	Y	0
J412	Mode sélection Moteur 2	1. Activé			
J413	Mode sélection Moteur 3	2. Moteur forcé en direct sur le réseau d'alimentation			
J414	Mode sélection Moteur 4				
J415	Mode sélection Moteur 5				
J416	Mode sélection Moteur 6				
J417	Mode sélection Moteur 7				
J418	Mode sélection Moteur 8				
J425	Procédure de commutation de moteur	0. Fonctionnement fixe 1. Temps de fonctionnement égal (temps de fonctionnement de chaque moteur égalisé) 2. Fonctionnement (Commutation du moteur à débit lent pour qu'il s'arrête) 3. Temps de fonctionnement égal (Commutation du moteur à débit lent pour qu'il s'arrête)	N	Y	0
J430	Arrêt des moteurs actionnés par réseau d'alimentation	0. Arrêt des moteurs actionnés par réseau d'alimentation 1. Arrêt des moteurs actionnés par réseau d'alimentation seulement quand une alarme de variateur se produit 2. Continue de marcher Réglage usine	Y	Y	0
J435	Mode sélection commutation normale moteur	1. Les pompes conduites par le variateur sont sujettes à la commutation. 2. Les pompes conduites par réseau d'alimentation sont sujettes à la commutation. 3. Toutes les pompes (pompes conduites par le variateur/pompes actionnées par réseau d'alimentation) sont sujettes à la commutation.	Y	Y	1
J436	Délai de commutation normal moteur	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,1 à 720,0 h : Activé : (Temps de commutation) Essai : Activé (temps de commutation fixé à trois minutes)	Y	Y	ARRÊT
J437	Délai de sortie du signal de commutation normal moteur	0,00 à 600,00 s Délai de sortie du signal	Y	Y	0,10
J450	Seuil (Seuil de fréquence)	Dépendant : Dépend de J118 0 à 120 Hz	Y	Y	Dépendant
J451	(Durée)	0,00 à 3600,00 s	Y	Y	0,00
J452	Seuil (Seuil de fréquence)	Dépendant : Dépend de J119 0 à 120 Hz	Y	Y	Dépendant
J453	(Durée)	0,00 à 3600,00 s	Y	Y	0,00
J454	Délai de redémarrage du contacteur suite à commutation moteur	0,01 à 2,00 s	Y	Y	0,10
J455	Délai de commutation augmentation moteur (Temps de décélération)	Dépendant : Dépend de F08 0,01 à 3600,00 s	Y	Y	Dépendant

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*7 "J401 = 11, 12 or 13" est disponible dans le ROM version 1700 ou supérieure.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J456	Niveau de commutation d'augmentation de moteur	0 à 100 %	Y	Y	0
J457	Fréquence de démarrage contrôleur PID augmentation moteur	Dépendant : Dépend de J452 0 à 120 Hz	Y	Y	Dépendant
J458	Délai de commutation diminution moteur (Temps d'accélération)	Dépendant : Dépend de F07 0,01 à 3600,00 s	Y	Y	Dépendant
J459	Niveau de commutation de diminution de moteur	Dépendant : Dépend de J456 0 à 100 %	Y	Y	Dépendant
J460	Fréquence de démarrage contrôleur PID diminution moteur	Dépendant : Dépend de J450 0 à 120 Hz	Y	Y	Dépendant
J461	Seuil de commutation augmentation/diminution moteur Largeur de zone non adéquate	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,1 à 50,0 %	Y	Y	ARRÊT
J462	Temporisation exclusion variateur	OFF, 0,5 à 600,0 s	Y	Y	5,0
J465	Moteur auxiliaire (Niveau d'opération de fréquence)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,1 à 120,0 Hz	Y	Y	Séries gamme 200V AJU : 60,0 E: 50,0 Séries gamme 400V AE : 50,0 JU : 60,0
J466	(Bande d'hystérésis)	0,0 à 120,0 Hz	Y	Y	1,0
J467	(Niveau d'opération PV)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J468	(Temporisateur connexion)	0,00 à 2,00 s	Y	Y	0,00
J469	(Temporisateur interruption)	0,00 à 2,00 s	Y	Y	0,00
J480	Temps de fonctionnement moteur cumulé (moteur 0)	0 à 65535 Ajustable en cas de remplacement	Y	N	0
J481	(Moteur 1)				
J482	(Moteur 2)				
J483	(Moteur 3)				
J484	(Moteur 4)				
J485	(Moteur 5)				
J486	(Moteur 6)				
J487	(Moteur 7)				
J488	(Moteur 8)				
J490	Comptage cumulé maximum ON borne Y (Y1 Y2)	0,000 à 9999 (L'affichage de "1 000" indique 1000 fois.)	Y	N	0,000
J491	(Y3 Y4)				
J492	Comptage cumulé maximum ON relai (Y5A 30AB)				
J493	(Y6RY à Y12RY)				

Codes J5 : Fonction PID externe 1

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J501	Contrôle PID externe 1 (Mode sélection)	0 : Désactivation. 1. Active contrôle processus (Marche avant) 2. Active contrôle processus (Marche arrière) 11. Active contrôle processus, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche avant) 12. Active contrôle processus, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche arrière) 21. Active contrôle processus par signal digital externe (Marche avant) 22. Active contrôle processus par signal digital externe (Marche arrière) 31. Active contrôle processus par signal digital externe, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche avant) 32. Active contrôle processus par signal digital externe, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche arrière)	N	Y	0
J502	(Sélection de commande à distance)	0. Micro-console (touche  3. +/- vite 4. Commande via liaison de communications (code de fonction d'utilisation S13) 51. Commande PID externe 1 (entrée analogique : Bornes [12],	N	Y	0



	[C1] et [V2]				
--	--------------	--	--	--	--

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).
*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.


Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J503	Contrôle PID externe 1 (Sélection retour)	51. Valeur de retour PID externe 1 60. Addition (valeur retour PID externe 1 + valeur retour PID externe 2) 61. Différence valeur retour PID externe 1 - valeur retour PID externe 2 62. Moyenne (valeur retour PID externe 1, valeur retour PID externe 2) 63. Maximum (valeur retour PID externe 1, valeur retour PID externe 2) 64. Minimum (valeur retour PID externe 1, valeur retour PID externe 2)	N	Y	51
J504	(Sélection de déviation)	0. (J502) - (J503) 51. Maximum (déviation maximum entre contrôle externe de PID 1 et 2) 52. Minimum (déviation minimum entre contrôle externe de PID 1 et 2)	N	Y	0
J505	(Unité d'affichage)	0. Basé sur l'unité/échelle de la quantité de retour du contrôle 1 de PID 1. aucun 2. % 4. t/min 7. kW <u>Débit unitaire</u> 20. m ³ /s 21. m ³ /min 22. m ³ /h 23. L/s 24. L/min 25. L/h <u>Pression</u> 40. Pa 41. kPa 42. MPa 43. mbar 44. bar 45. mmHg 46. psi (Livre par pouce carré) 47. mWG 48. inWG <u>Température</u> 60. K 61. °C 62. °F <u>Densité</u> 80. ppm	N	Y	0
J506	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100,00
J507	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
J510	P (gain)	"MARCHE/ARRÊT" : Contrôle "MARCHE/ARRÊT" 0,000 à 30,000 fois	Y	Y	0,100
J511	I (Temps intégral)	0,0 à 3600,0 s	Y	Y	0,0
J512	D (Gain)	0,00 à 600,00 s	Y	Y	0,00
J513	(Filtre retour)	0,0 à 900,0 s	Y	Y	0,5
J514	(Fenêtre anti-réinitialisation) (ARW)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J515	(Largeur d'hystérésis de contrôle "MARCHE/ARRÊT")	0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	0,00
J516	(Valeur convergente de sortie opération proportionnelle)	0 à 150 %	Y	Y	0
J517	(Cycle proportionnel)	1 à 150 s	Y	Y	30
J518	(Limite haute de sortie du processus PID)	-10 à +110 %	Y	Y	100
J519	(Limite basse de sortie du processus PID)	-10 à +110 %	Y	Y	0
J520	(Limites supérieures et inférieures)	0. Sortie PID limite avec J518, J519 1. 110 %, -10 % de sortie PID avec J518 dépassé ou inférieur à J519	Y	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J521	Contrôle PID externe 1 (Sélection de sortie d'alarme)	0. Alarme valeur absolue (PV) 1. Alarme valeur absolue (avec maintien) 2. Alarme valeur absolue (avec verrou) 3. Alarme valeur absolue (avec maintien et verrou) 4. Alarme de déviation (PV) 5. Alarme de déviation (PV) (avec maintien) 6. Alarme de déviation (PV) (avec verrou) 7. Alarme de déviation (PV) (avec maintien et verrou) 8. Alarme valeur absolue (SV) 9. Alarme valeur absolue (SV) (avec maintien) 10. Alarme valeur absolue (SV) (avec verrou) 11. Alarme valeur absolue (SV) (avec maintien et verrou) 12. Alarme valeur absolue (MV) 13. Alarme valeur absolue (MV) (avec maintien) 14. Alarme valeur absolue (MV) (avec verrou) 15. Alarme valeur absolue (MV) (avec maintien et verrou)	Y	Y	0
J522	Alarme haut niveau (HA)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J524	(Alarme bas=niveau (AB)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J527	(Mode de détection des erreurs retour)	0. Désactive (Allume les signaux de sortie (EPV1-ERR) et continue l'opération.) 1. Active (Arrêt libre (déclencheur PVA)) 2. Active (Décélération et arrêt (déclencheur PVA))	Y	Y	0
J529	(Erreur retour limite supérieure)	Auto : équivalent de 105 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J530	(Erreur retour limite inférieure)	Auto : équivalent de -5 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J531	(Temps de détection des erreurs retour)	0,0 à 300,0 s	Y	Y	0,1
J540	(Commande manuelle)	0. Micro-console (touche ) 8. Micro-console (touche ) (Sans équilibre-sans coup) 51. Commande PID externe 1 (entrée analogique : Bornes [12], [C1] et [V2])	N	Y	0
J550	Commande multisteps PID externe (Mode selection)	Bit 0 : Active la commande multisteps sous le contrôle PID externe 1 Bit 1 : Active la commande multisteps sous le contrôle PID externe 2 Bit 2 : Active la commande multisteps sous le contrôle PID externe 3	N	Y	0
J551	(Commande multisteps 1)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	Y	Y	0,00
J552	(Commande multisteps 2)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	Y	Y	0,00
J553	(Commande multisteps 3)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	Y	Y	0,00

Codes J6 : Fonction PID externe 2/3

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J601	Contrôle PID externe 2 (Mode sélection)	0. Désactivée 1. Active contrôle processus (Marche avant) 2. Active contrôle processus (Marche arrière) 11. Active contrôle processus, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche avant) 12. Active contrôle processus, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche arrière) 21. Active contrôle processus par signal digital externe (Marche avant) 22. Active contrôle processus par signal digital externe (Marche arrière) 31. Active contrôle processus par signal digital externe, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche avant) 32. Active contrôle processus par signal digital externe, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche arrière)	N	Y	0
J602	(Sélection de commande à distance)	0. Micro-console (touche ) 3. +/- vite 4. Commande via l'interface de communications 51. Commande PID externe 1 (Bornes d'entrée analogique [12], [C1] et [V2]) 52. Commande PID externe 2 (Bornes d'entrée analogique [12], [C1] et [V2]) 111. Applique les commandes de contrôle PID externes 1	N	Y	0
J603	(Sélection de retour)	51. Valeur de retour PID externe 1 52. Valeur de retour PID externe 2	N	Y	52

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J605	Contrôle PID externe 2 (Unité d'affichage)	0. Basé sur l'unité/échelle de la quantité de retour du contrôle 1 de PID 1. aucun 2. % 4. t/min 7. kW <u>Débit unitaire</u> 20. m ³ /s 21. m ³ /min 22. m ³ /h 23. L/s 24. L/min 25. L/h <u>Pression</u> 40. Pa 41. kPa 42. MPa 43. mbar 44. bar 45. mmHg 46. psi (Livre par pouce carré) 47. mWG 48. inWG <u>Température</u> 60. K 61. °C 62. °F <u>Densité</u> 80. ppm	N	Y	0
J606	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100,00
J607	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
J610	P (gain)	"MARCHE/ARRÊT" : Contrôle "MARCHE/ARRÊT" 0,000 à 30,000 fois	Y	Y	0,100
J611	I (Temps intégral)	0,0 à 3600,0 s	Y	Y	0,0
J612	D (Gain)	0,00 à 600,00 s	Y	Y	0,00
J613	(Filtre retour)	0,0 à 900,0 s	Y	Y	0,5
J614	(Fenêtre anti-réinitialisation) (ARW)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,01 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J615	(Largeur d'hystérésis de contrôle "MARCHE/ARRÊT")	0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	0,00
J616	(Valeur convergente de sortie opération proportionnelle)	0 à 150 %	Y	Y	0
J617	(Cycle de proportion)	1 à 150 s	Y	Y	30
J618	(Limite haute de sortie du processus PID)	-10 à 110 %	Y	Y	100
J619	(Limite basse de sortie du processus PID)	-10 à 110 %	Y	Y	0
J620	(Limites supérieures et inférieures)	0. Sortie PID limite avec J618, J619 1. 110 %, -10 % de sortie PID avec J618 dépassé ou inférieur à J619	Y	Y	0
J621	(Sélection alarme)	0. Alarme valeur absolue (PV) 1. Alarme valeur absolue (avec maintien) 2. Alarme valeur absolue (avec verrou) 3. Alarme valeur absolue (avec maintien et verrou) 4. Alarme de déviation (PV) 5. Alarme de déviation (PV) (avec maintien) 6. Alarme de déviation (PV) (avec verrou) 7. Alarme de déviation (PV) (avec maintien et verrou) 8. Alarme valeur absolue (SV) 9. Alarme valeur absolue (SV) (avec maintien) 10. Alarme valeur absolue (SV) (avec verrou) 11. Alarme valeur absolue (SV) (avec maintien et verrou) 12. Alarme valeur absolue (MV) 13. Alarme valeur absolue (MV) (avec maintien) 14. Alarme valeur absolue (MV) (avec verrou) 15. Alarme valeur absolue (MV) (avec maintien et verrou)	Y	Y	0
J622	Alarme haut niveau (HA)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J624	(Alarme bas=niveau) (AB)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J627	(Mode de détection des erreurs retour)	0. Désactive (Allume les signaux de sortie (EPV2-ERR) et continue l'opération.) 1. Active (Arrêt libre (déclencheur PVb)) 2. Active (Décélération et arrêt (déclencheur PVb))	Y	Y	0



Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J629	Contrôle PID externe 2 (Erreur retour limite supérieure)	Auto : équivalent de 105 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J630	(Erreur retour limite inférieure)	Auto : équivalent de -5 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J631	(Temps de détection des erreurs retour)	0,0 à 300,0 s	Y	Y	0,1
J640	(Commande manuelle)	0. Micro-console (touche ⏏/⏏) 8. Micro-console (touche ⏏/⏏) (Sans équilibre-sans coup) 51. Commande 1 manuelle PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 51. Commande 2 manuelle PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 111. Applique la commande manuelle de contrôle PID externe 1	N	Y	0
J651	Contrôle PID externe 3 (Mode sélection)	0. Désactivée 1. Active contrôle processus (Marche avant) 2. Active contrôle processus (Marche arrière) 11. Active contrôle processus, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche avant) 12. Active contrôle processus, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche arrière) 21. Active contrôle processus par signal digital externe (Marche avant) 22. Active contrôle processus par signal digital externe (Marche arrière) 31. Active contrôle processus par signal digital externe, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche avant) 32. Active contrôle processus par signal digital externe, en se verrouillant avec la mise en marche du variateur (Marche arrière)	N	Y	0
J652	Contrôle PID externe 3 (Sélection de commande à distance)	0. Micro-console (touche ⏏/⏏) 3. +/- vite 4. Commande via liaison de communications (code de fonction d'utilisation S32) 51. Commande 1 de processus PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 52. Commande 2 de processus PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 53. Commande 3 de processus PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 111. Applique les commandes de contrôle PID externes 1 112. Applique les commandes de contrôle PID externes 2	N	Y	0
J653	(Sélection de retour)	51. Valeur de retour PID externe 1 52. Valeur de retour PID externe 2 53. Valeur de retour PID externe 3	N	Y	53
J655	(Unité d'affichage)	Voir J605.	N	Y	0
J656	(Échelle maximum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	100
J657	(Échelle minimum)	-999,00 à 0,00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
J660	P (gain)	"MARCHE/ARRÊT" : Contrôle "MARCHE/ARRÊT" 0,000 à 30,000 fois	Y	Y	0,100
J661	I (Temps intégral)	0,0 à 3600,0 s	Y	Y	0,0
J662	D (Gain)	0,00 à 600,00 s	Y	Y	0,00
J663	(Filtre retour)	0,0 à 900,0 s	Y	Y	0,5
J664	(Fenêtre anti-réinitialisation) (ARW)	OFF (commande désactivée) : Désactivée 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J665	(Largeur d'hystérésis de contrôle "MARCHE/ARRÊT")	0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	0,00
J666	(Valeur convergente de sortie opération proportionnelle)	0 à 150 %	Y	Y	0
J667	(Cycle de proportion)	1 à 150 s	Y	Y	30
J668	(Limite haute de sortie du processus PID)	-10 à +110 %	Y	Y	100
J669	(Limite basse de sortie du processus PID)	-10 à +110 %	Y	Y	0
J670	(Limites supérieures et inférieures)	0. Sortie PID limite avec J618, J619 1. 110 %, -10 % de sortie PID avec J618 dépassé ou inférieur à J619	Y	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
J671	(Sélection alarme)	0. Alarme valeur absolue (PV) 1. Alarme valeur absolue (avec maintien) 2. Alarme valeur absolue (avec verrou) 3. Alarme valeur absolue (avec maintien et verrou) 4. Alarme sur l'écart mesure - consigne 5. Alarme de déviation (PV) (avec maintien) 6. Alarme de déviation (PV) (avec verrou) 7. Alarme de déviation (PV) (avec maintien et verrou) 8. Alarme valeur absolue (SV) 9. Alarme valeur absolue (SV) (avec maintien) 10. Alarme valeur absolue (SV) (avec verrou) 11. Alarme valeur absolue (SV) (avec maintien et verrou) 12. Alarme valeur absolue (MV) 13. Alarme valeur absolue (MV) (avec maintien) 14. Alarme valeur absolue (MV) (avec verrou) 15. Alarme valeur absolue (MV) (avec maintien et verrou)	Y	Y	0
J672	Alarme haut niveau (HA)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J674	(Alarme bas=niveau (AB)	OFF (commande désactivée) : Désactivée -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	ARRÊT
J677	(Mode de détection des erreurs retour)	0. Désactive (Allume les signaux de sortie (EPV3-ERR) et continue l'opération.) 1. Active (Arrêt libre (déclencheur PVC)) 2. Active (Décélération et arrêt (déclencheur PVC))	Y	Y	0
J679	(Erreur retour limite supérieure)	Auto : équivalent de 105 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J680	(Erreur retour limite inférieure)	Auto : équivalent de -5 % -999,00 à 0,00 à 9990,00 *6	Y	Y	Automatique
J681	(Temps de détection des erreurs retour)	0,0 à 300,0 s	Y	Y	0,1
J690	(Commandes manuelles)	0. Micro-console (touche ) 8. Micro-console (touche ) (Sans équilibre-sans coup) 51. Commande 1 manuelle PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 52. Commande 2 manuelle PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 53. Commande 3 manuelle PID externe (entrée analogue : Bornes [12], [C1] et [V2]) 111. Applique les commandes manuelles de contrôle PID externe 1 112. Applique les commandes manuelles de contrôle PID externe 2	N	Y	0

*6 Les valeurs supérieures et inférieures sont limitées par les échelles maximum et minimum.

Codes d : Fonctions d'application 2

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
d51	Reservé *5	0 à 500	N	Y	*8
d55	Reservé *5	0000H à 00FFH	N	Y	0
d69	Reservé *5	30,0 à 100,0 Hz	Y	Y	30,0
d98	Reservé *5	o35	Y	Y	0
d99	Reservé *5	0 à 3	Y	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

*5 Ces codes de fonction sont réservés à des fabricants spécifiques. Sauf indication contraire, n'accédez pas à ces codes de fonction.

*8 "5" pour les variateurs de 3,7 kW ou moins, "10" pour ceux de 5,5 kW à 22 kW, "20" pour ceux de 30 kW ou plus.

Codes U : Fonction de logique programmable

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
U00	Logique programmable (Mode sélection)	0. Désactivée 1. Activée (opération de logique programmable) Le changement de ces valeurs de code de "1" à "0" provoque une alarme ECL.	Y	Y	0
U01	Logique programmable : Étape 1 (Fonction contrôle)	0. Aucune fonction assignée 10. Tempo 20. ET + tempo 30. OU + tempo 40. OU exclusif + tempo 50. Bascule flip-flop, mise à 1 prioritaire, + tempo 60. Bascule flip-flop, mise à 0 prioritaire, + tempo 70. Détecteur front montant + tempo 80. Détecteur front descendant + tempo 90. Détecteur front montant et descendant + tempo 100. Maintien + tempo 110. Compteur incrément 120. Compteur décrément 130. Temporisateur avec entrée de réinitialisation 2001-3002. Entrée analogique 4001-5114. Analogique + numérique	N	Y	0
U02 U03	(Entrée 1)	0 (1000) : Fonctionnement variateur (RUN) 1 (1001) : Signal d'arrivée de fréquence (vitesse) (FAR) 2 (1002) : Fréquence (vitesse) détectée (FDT) 3 (1003) : Sous-tension détectée (variateur arrêté) (LV) 5 (1005) : Limitation de la sortie du variateur de vitesse (IOL) 6 (1006) : Mode de redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation (IPF) 7 (1007) : Pré-alarme de surcharge du moteur (OL) 10 (1010) : Variateur de vitesse prêt à fonctionner (RDY) 11. Commutation de l'alimentation moteur entre réseau d'alimentation et sortie variateur (Pour MC sur réseau d'alimentation) (SW88) 12. Commutation de l'alimentation moteur entre réseau d'alimentation et sortie variateur (Pour coté secondaire) (SW52-2) 13. Commutation de l'alimentation moteur entre réseau d'alimentation et sortie variateur (Pour coté primaire) (SW52-1) 15 (1015) : Sélection fonction borne AX (Pour MC sur coté primaire) (AX) 16 (1016) : Bascule sur le Mode Scénario (TU) 17 (1017) : Cycle du Mode Scénario terminé (TO) 18 (1018) : Numéro d'étape du Mode Scénario (STG1) 19 (1019) : Numéro d'étape du Mode Scénario (STG2) 20 (1020) : Numéro d'étape du Mode Scénario (STG4) 22 (1022) : Limitation de la sortie du variateur de vitesse avec retard (IOL2) 25 (1025) : Ventilateur de refroidissement en marche (FAN) 26 (1026) : Auto-réinitialisation (TRY) 28 (1028) : Pré-alarme de surchauffe du refroidisseur (OH) 30 (1030) : Alarme durée de vie (LIFE) 33 (1033) : Perte de référence détectée (REF OFF) 35 (1035) : Sortie variateur en marche (RUN2) 36 (1036) : Commande de prévention de surcharge (OLP) 37 (1037) : Courant détecté (ID) 42 (1042) : Alarme PID (PID-ALM) 43 (1043) : Sous contrôle PID (PID-CTL) 44 (1044) : Moteur arrêté du à un débit faible sous contrôle PID (PID-STP) 45 (1045) : Couple de sortie faible détecté (U-TL) 52 (1052) : Marche avant (FRUN) 53 (1053) : Marche arrière (RRUN) 54 (1054) : Opération à distance (RMT) 55 (1055) : Commande de démarrage entrée (AX2) 56 (1056) : Surchauffe moteur détectée par thermistance (THM) 59 (1059) : Panne de connexion borne [C1] (C1OFF) 68 (1068) : Pré-alarme permutation moteur (MCHG) 69 (1069) : Signal de limite de sortie contrôleur pompe (MLIM)	N	Y	100

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		84 (1084) : Temporisateur de maintenance (MNT)			
		87(1087) : Signal d'arrivée de fréquence (FARFDT)			
		88(1088) : Signal d'entraînement moteur auxiliaire (AUX_L)			
		95(1095) : Marche en mode incendie (FMRUN)			
		98 (1098) : Alarme lumineuse (L-ALM)			
		99 (1099) : Sortie alarme (pour toute alarme) (ALM)			
		101(1101) : Erreur circuit détection borne EN (DECF)			
		102 (1102) : Borne EN OFF (ENOFF)			
		160 (1160) : Moteur 1 alimenté par variateur (M1_J)			
		161 (1161) : Moteur 1 alimenté par réseau d'alimentation (M1_J)			
		162 (1162) : Moteur 2 alimenté par variateur (M2_J)			
		163 (1163) : Moteur 2 alimenté par réseau d'alimentation (M2_L)			
		164 (1164) : Moteur 3 alimenté par variateur (M3_J)			
		165 (1165) : Moteur 3 alimenté par réseau d'alimentation (M3_L)			
		166 (1166) : Moteur 4 alimenté par variateur (M4_J)			
		167 (1167) : Moteur 4 alimenté par réseau d'alimentation (M4_L)			
		169 (1169) : Moteur 5 alimenté par réseau d'alimentation (M5_L)			
		171 (1171) : Moteur 6 alimenté par réseau d'alimentation (M6_L)			
		173 (1173) : Moteur 7 alimenté par réseau d'alimentation (M7_L)			
		175 (1175) : Moteur 8 alimenté par réseau d'alimentation (M8_L)			
		180 (1180) : En opération mutuelle (M-RUN)			
		181 (1181) : Alarme en opération mutuelle (M-ALM)			
		190 (1190) : En opération temporisateur (TMD)			
		191 (1191) : Temporisateur 1 activé (TMD1)			
		192 (1192) : Temporisateur 2 activé (TMD2)			
		193 (1193) : Temporisateur 3 activé (TMD3)			
		194 (1194) : Temporisateur 4 activé (TMD4)			
		200 (1200) : Sous contrôleur PID2 (PID2)			
		201 (1201) : Alarme PID1 (PV1-ALM)			
		202 (1202) : Erreur retour PID1 (PV1-OFF)			
		203 (1203) : Alarme PID2 (PV2-ALM)			
		204 (1204) : Erreur retour PID2 (PV2-OFF)			
		211 (1211) : Sous régulateur PID1 externe (EPID1-CTL)			
		212 (1212) : Sortie PID1 externe (EPID1-OUT)			
		213 (1213) : Sortie PID1 externe (EPID1-RUN)			
		214 (1214) : Alarme PID1 externe (EPV1-ALM)			
		215 (1215) : Erreur retour PID1 externe (EPV1-OFF)			
		221 (1221) : Sous régulateur PID2 externe (EPID2-CTL)			
		222 (1222) : Sortie PID2 externe (EPID2-OUT)			
		223 (1223) : Sortie PID2 externe (EPID2-RUN)			
		224 (1224) : Alarme PID2 externe (EPV2-ALM)			
		225 (1225) : Erreur retour PID2 externe (EPV2-OFF)			
		231 (1231) : Sous contrôleur PID3 externe (EPID3-CTL)			
		232 (1232) : Sortie PID3 externe (EPID3-OUT)			
		233 (1233) : Sortie PID3 externe (EPID3-RUN)			
		234 (1234) : Alarme PID3 externe (EPV3-ALM)			
		235 (1235) : Erreur retour PID3 externe (EPV3-OFF)			
		2001 (3001) : Sortie de l'étape 1 (SO01)			
		2002 (3002) : Sortie de l'étape 2 (SO02)			
		2003 (3003) : Sortie de l'étape 3 (SO03)			
		2004 (3004) : Sortie de l'étape 4 (SO04)			
		2005 (3005) : Sortie de l'étape 5 (SO05)			
		2006 (3006) : Sortie de l'étape 6 (SO06)			
		2007 (3007) : Sortie de l'étape 7 (SO07)			
		2008 (3008) : Sortie de l'étape 8 (SO08)			
		2009 (3009) : Sortie de l'étape 9 (SO09)			
		2010 (3010) : Sortie de l'étape 10 (SO10)			
		2011 (3011) : Sortie de l'étape 10 (SO11)			
		2012 (3012) : Sortie de l'étape 12 (SO12)			
		2013 (3013) : Sortie de l'étape 13 (SO13)			
		2014 (3014) : Sortie de l'étape 14 (SO14)			

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		4001 (5001) : Signal d'entrée borne [X1] (X1) 4002 (5002) : Signal d'entrée borne [X2] (X2) 4003 (5003) : Signal d'entrée borne [X3] (X3) 4004 (5004) : Signal d'entrée borne [X4] (X4) 4005 (5005) : Signal d'entrée borne [X5] (X5) 4006 (5006) : Signal d'entrée borne [X6] (X6) 4007 (5007) : Signal d'entrée borne [X7] (X7) 4010 (5010) : Signal d'entrée borne [FWD] (FWD) 4011 (5011) : Signal d'entrée borne [REV] (REV) 6000 (7000) : Commande de démarrage final (FL_RUN) 6001 (7001) : Commande de démarrage final FWD (FL_FWD) 6002 (7002) : Commande de démarrage final REV (FL_REV) 6003 (7003) : Pendant accélération (DACC) 6004 (7004) : Pendant décélération (DDEC) 6005 (7005) : Sous contrôle anti-régénération (REGA) 6007 (7007) : Présence facteur alarme (ALM_ACT) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse () indiquée ci-dessus attribue une sortie logique négative à une borne. (Vrai si OFF) Le paramétrage de la valeur entre parenthèse à 1000 s () indiquée ci-dessus attribue une entrée logique négative à une borne.			
U04	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U05	(Fonction 2)		N	Y	0,00
U06	Logique programmable : Étape 2 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U07	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U08	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U09	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U10	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U11	Logique programmable : Étape 3 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U12	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U13	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U14	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U15	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U16	Logique programmable : Étape 4 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U17	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U18	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U19	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U20	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U21	Logique programmable : Étape 5 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U22	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U23	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U24	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U25	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U26	Logique programmable : Étape 6 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U27	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U28	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U29	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U30	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U31	Logique programmable : Étape 7 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U32	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U33	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U34	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U35	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U36	Logique programmable : Étape 8 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U37	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U38	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U39	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U40	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U41	Logique programmable : Étape 9 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0
U42	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100
U43	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100
U44	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00
U45	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut	
U46	Logique programmable : Étape 10 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0	
U47	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100	
U48	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100	
U49	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U50	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U51	Logique programmable : Étape 11 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0	
U52	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100	
U53	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100	
U54	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U55	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U56	Logique programmable : Étape 12 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0	
U57	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100	
U58	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100	
U59	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U60	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U61	Logique programmable : Étape 13 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0	
U62	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100	
U63	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100	
U64	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U65	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U66	Logique programmable : Étape 14 (Fonction contrôle)	Voir U01.	N	Y	0	
U67	(Entrée 1)	Voir U02.	N	Y	100	
U68	(Entrée 2)	Voir U02.	N	Y	100	
U69	(Fonction 1)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U70	(Fonction 2)	-9990,00 à 0.00 à 9990,00 E41	N	Y	0,00	
U71	Signal de sortie logique programmable 1 (Sélection sortie)	0. Désactivée	N	Y	0	
U72	Signal de sortie logique programmable 2	1. Sortie de l'étape 1 (SO01)	N	Y	0	
U73	Signal de sortie logique programmable 3	2. Sortie de l'étape 2 (SO02)	N	Y	0	
U74	Signal de sortie logique programmable 4	3. Sortie de l'étape 3 (SO03)	N	Y	0	
U75	Signal de sortie logique programmable 5	4. Sortie de l'étape 4 (SO04)	N	Y	0	
U76	Signal de sortie logique programmable 6	5. Sortie de l'étape 5 (SO05)	N	Y	0	
U77	Signal de sortie logique programmable 7	6. Sortie de l'étape 6 (SO06)	N	Y	0	
		7. Sortie de l'étape 7 (SO07)	N	Y	0	
		8. Sortie de l'étape 8 (SO08)	N	Y	0	
		9. Sortie de l'étape 9 (SO09)				
		10. Sortie de l'étape 10 (SO10)				
		11. Sortie de l'étape 11 (SO11)				
		12. Sortie de l'étape 12 (SO12)				
		13. Sortie de l'étape 13 (SO13)				
		14. Sortie de l'étape 14 (SO14)				
U81	Signal de sortie logique programmable 1 (Sélection fonction)	0 (1000) : Sélection multifréquence (0 ou 1) (SS1)	N	Y	100	
U82	Signal de sortie logique programmable 2	1 (1001) : Sélection multifréquence (0 ou 3) (SS2)	N	Y	100	
U83	Signal de sortie logique programmable 3	2 (1002) : Sélection multifréquence (0 ou 7) (SS4)	N	Y	100	
U84	Signal de sortie logique programmable 4	3 (1003) : Sélection multifréquence (0 ou 15) (SS8)	N	Y	100	
U85	Signal de sortie logique programmable 5	4 (1004) : Sélection de la durée ACC/DEC (2 niveaux) (RT1)	N	Y	100	
U86	Signal de sortie logique programmable 6	5 (1005) : Sélection de la durée ACC/DEC (4 niveaux) (RT2)	N	Y	100	
U87	Signal de sortie logique programmable 7	6 (1006) : Autorise le fonctionnement à 3 circuits (HLD)	N	Y	100	
		7 (1007) : Arrêt roue libre (BX)	N	Y	100	
		8 (1008) : Alarme de réinitialisation (RST)				
		9 (1009) : Activation déclenchement alarme externe (THR) (9 = Active OFF, 1009 = Active ON)				
		11 (1011) : Sélectionne l'ordre de fréquence 2/1 (Hz2/Hz1)				
		13. Activation du freinage par injection d'un courant continu (DCBRK)				
		14 (1014) : Sélection niveau Limiteur de couple 2/1 (TL2/TL1)				
		15. Commutation sur réseau d'alimentation (50 Hz) (SW50)				
		16. Commutation sur réseau d'alimentation (60 Hz) (SW60)				
		17 (1017) : UP (élévation de la fréquence de sortie) (UP)				
		18 (1018) : DOWN (diminution de la fréquence de sortie) (DOWN)				
		20 (1020) : Annulation régulateur PID (Hz/PID)				
		21 (1021) : Commute entre le marche avant/arrière (IVS)				
		22 (1022) : Verrouillage (IL)				

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		24 (1024) : Autorise la liaison de communication via l'interface RS485 ou le bus (LE)			
		25 (1025) : DI Universel (U-DI)			
		26 (1026) : Activation recherche automatique pour ralentir vitesse moteur au démarrage (STM)			
		30 (1030) : Arrêt forcé (STOP) (30 = Active OFF, 1030 = Active ON)			
		33 (1033) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID (PID-RST)			
		34 (1034) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID (PID-HLD)			
		35 (1035) : Sélection opération locale (micro-console) (LOC)			
		38 (1038) : Activation commande de démarrage (RE)			
		39. Protection du moteur de la condensation (DWP)			
		40. Activation de la séquence intégrée pour commuter vers réseau d'alimentation (50 Hz) (ISW50)			
		41. Activation de la séquence intégrée pour commuter vers réseau d'alimentation (60 Hz) (ISW60)			
		50 (1050) : Efface le temps de commutation normal du moteur (MCLR)			
		58 (1058) : Ré initialisation fréquence UP/DOWN (STZ)			
		72 (1072) : Compte le temps de fonctionnement du moteur commercial 1 (CRUN-M1)			
		81 (1081) : Efface tous les temporisateurs de logique programmable (CLTC)			
		87 (1087) : Commande de démarrage 2/1 (FR2/FR1)			
		88. Marche avant 2 (FWD2)			
		89. Marche arrière 2 (REV2)			
		98. Marche avant (FWD)			
		99. Marche arrière (REV)			
		100. Aucune fonction assignée (NONE)			
		130 (1130) : Commande boost (BST)			
		131 (1131) : Commutateur débit (FS)			
		132 (1132) : Commande de rotation inverse encrassement filtre (FRC)			
		133 (1133) : Commutation canal PID (PID2/1)			
		149 (1149) : Commutation régulateur pompe (PCHG)			
		150 (1150) : Activation moteur principal en opération mutuelle (MENO)			
		151 (1151) : Pompe contrôle moteur 1 (MEN1)			
		152 (1152) : Pompe contrôle moteur 2 (MEN2)			
		153 (1153) : Pompe contrôle moteur 3 (MEN3)			
		154 (1154) : Pompe contrôle moteur 4 (MEN4)			
		155 (1155) : Pompe contrôle moteur 5 (MEN5)			
		156 (1156) : Pompe contrôle moteur 6 (MEN6)			
		157 (1157) : Pompe contrôle moteur 7 (MEN7)			
		158 (1158) : Pompe contrôle moteur 8 (MEN8)			
		171 (1171) : Commande multisteps PID (PID-SS1)			
		172 (1172) : Commande multisteps PID (PID-SS2)			
		181 (1181) : Commande multisteps PID externe (EPID-SS1)			
		182 (1182) : Commande multisteps PID externe (EPID-SS2)			
		190 (1190) : Annulation Temporisateur (TMC)			
		191 (1191) : Activation Temporisateur 1 (TM1)			
		192 (1192) : Activation Temporisateur 2 (TM2)			
		193 (1193) : Activation Temporisateur 3 (TM3)			
		194 (1194) : Activation Temporisateur 4 (TM4)			
		201 (1201) : Contrôle PID externe 1 Commande ON (EPID1-ON)			
		202 (1202) : Annulation régulateur PID externe 1 (%EPID1)			
		203 (1203) : Commutateur opération avant/arrière sous régulateur PID externe 1 (EPID1-IVS)			
		204 (1204) : Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID1 externe (EPID1-RST)			
		205 (1205) : Maintient composante intégrale PID1 externe (EPID1-HLD)			

	211 (1211) :	Régulateur PID externe 2 Commande ON (<i>EPID2-ON</i>)			
	212 (1212) :	Annulation régulateur PID externe 2 (%/EPID2)			
	213 (1213) :	Commutateur opération avant/arrière sous régulateur PID externe 2 (<i>EPID2-IVS</i>)			
	214 (1214) :	Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID2 externe (<i>EPID2-RST</i>)			
	215 (1215) :	Maintient composante intégrale PID2 externe (<i>EPID2-HLD</i>)			
	221 (1221) :	Régulateur PID 3 externe Commande ON (<i>EPID3-ON</i>)			
	222 (1222) :	Annulation régulateur PID 3 externe (%/EPID3)			
	223 (1223) :	Commutateur marche avant/arrière sous régulateur PID externe 3 (<i>EPID3-IVS</i>)			
	224 (1224) :	Maintient les composantes intégrale et différentielle du PID3 externe (<i>EPID3-RST</i>)			
	225 (1225) :	Maintient composante intégrale PID3 externe (<i>EPID3-HLD</i>)			

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
		8001. Commande de fréquence auxiliaire 1 8002. Commande de fréquence auxiliaire 2 8003. Commande 1 de procédé PID 3 : 8004. Commande 2 de procédé PID 3 : 8005. Valeur de retour PID 1 8012. Réglage de rapport de temps d'accélération/décélération 8013. Fréquence de limite supérieure 8014. Fréquence de limite inférieure 8030. Valeur de retour PID 2 8031. Entrée auxiliaire 1 sur commande de processus de PID 8032. Entrée auxiliaire 2 sur commande de processus de PID 8033. Sonde de débit 8041. Commande 1 de procédé PID externe 8042. Valeur de retour PID externe 1 8043. Commande 1 manuelle PID externe 8044. Commande 2 de procédé PID externe 8045. Valeur de retour PID externe 2 8046. Commande 2 manuelle PID externe 8047. Commande 3 de procédé PID externe 8048. Valeur de retour PID externe 3 8049. Commande 3 manuelle PID externe Le paramétrage de la valeur entre parenthèse à 1000 s () indiquée ci-dessus attribue une entrée logique négative à une borne.			
U91	Moniteur Temporisateur Logique programmable (Sélection étape)	0. Contrôle désactivation 1. Étape 1 2. Étape 2 3. Étape 3 4. Étape 4 5. Étape 5 6. Étape 6 7. Étape 7 8. Étape 8 9. Étape 9 10. Étape 10 11. Étape 11 12. Étape 12 13. Étape 13 14. Étape 14	Y	Y	0
U92	Coefficient de calcul logique programmable (Mantisse du coefficient de calcul K_{A1})	-9,999 à 9,999	N	Y	0,00
U93	(Exposant de coefficient de calcul K_{A1})	-5 à 5	N	Y	0
U94	(Mantisse de coefficient de calcul K_{B1})	-9,999 à 9,999	N	Y	0,00
U95	(Exposant de coefficient de calcul K_{B1})	-5 à 5	N	Y	0.
U96	(Mantisse de coefficient de calcul K_{C1})	-9,999 à 9,999	N	Y	0,00
U97	(Exposant de coefficient de calcul K_{C1})	-5 à 5	N	Y	0

Codes U1 : Fonction logique programmable

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
U101	Logique programmable Point de conversion 1 (X1)	-999,00 à 0.00 à 9990,00 E41	Y	Y	0,00
U102	(Y1)		Y	Y	0,00
U103	Point de conversion 2 (X2)		Y	Y	0,00
U104	(Y2)		Y	Y	0,00
U105	Point de conversion 3 (X3)		Y	Y	0,00
U106	(Y3)		Y	Y	0,00
U107	Calcul automatique des coefficients de conversion (X3)	0. Désactivée 1. Exécute le calcul (conversion 1)	N	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Codes y : Fonctions de liaison

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
y01	Communication RS-485 1 (Adresse station)	0 à 255 * Régler sur 1 si autre que BACnet est 0. * Régler sur 127 si BACnet est 128 ou supérieur.	N	Y	1
y02	(Traitement des erreurs de communications)	0. Déclenchement avec alarme Er8 1. pendant la période spécifiée par le temporisateur y03 2. Relance pendant la période spécifiée par le temporisateur y03. Si la relance échoue, déclenchement et alarme Er8. Maintient la marche variateur 3. Maintient la marche variateur	Y	Y	0
y03	(Temporisateur)	0,0 à 60,0 s	Y	Y	2,0
y04	(Débit en bauds)	0. 2400 bps 2 : 1. 4800 bps 2 : 2. 9600 bps 2 : 3. 19200 bps 2 : 4. 38400 bps 2 :	Y	Y	3
y05	(Longueur des données) 0:	0. 8 bits 1 : 7 bits 1 :	Y	Y	0
y06	(Contrôle de parité)	0. Aucun (2 bits d'arrêt) 1. Pair (1 bit d'arrêt) 2. Impair (1 bit d'arrêt) 3. Aucun (1 bit d'arrêt)	Y	Y	0
y07	(Bits d'arrêt)	0. 2 bits 1 : 1 bit	Y	Y	0
y08	(Temps de détection des erreurs de non réponse)	OFF (commande désactivée) : Aucune détection, 1 à 60 s	Y	Y	ARRÊT
y09	(Intervalle de réponse)	0,00 à 1,00 s	Y	Y	0,01
y10	(Sélection de protocole)	0. Protocole Modbus RTU 1. Protocole SX (logiciel FRENIC Loader) 2. Protocole du variateur de vitesse Fuji à usage général 3. Protocole N2 Metasys 5. Protocole BACnet	Y	Y	1
y11	Communication RS-485 2 (Adresse station)	0 à 255	N	Y	1
y12	(Traitement des erreurs de communications)	0. Déclenchement immédiat avec alarme ErP 1. déclenchement avec alarme ErP après fonctionnement pendant la période spécifiée par le temporisateur Y13 2. Relance pendant la période spécifiée par le temporisateur Y13. Si la relance échoue, déclenchement et alarme ErP. Maintient la marche variateur 3. Maintient la marche variateur	Y	Y	0
y13	(Temporisateur)	0,0 à 60,0 s	Y	Y	2,0
y14	(Débit en bauds)	0. 2400 bps 2 : 1. 4800 bps 2 : 2. 9600 bps 2 : 3. 19200 bps 2 : 4. 38400 bps 2 :	Y	Y	3
y15	(Longueur des données) 0:	0. 8 bits 1 : 1. 7 bits 1 :	Y	Y	0
y16	(Contrôle de parité)	0. Aucun (2 bits d'arrêt) 1. Pair (1 bit d'arrêt) 2. Impair (1 bit d'arrêt) 3. Aucun (1 bit d'arrêt)	Y	Y	0
y17	(Bits d'arrêt)	0. 2 bits 1 : 1 bit	Y	Y	0
y18	(Temps de détection des erreurs de non réponse)	OFF (commande désactivée) : Aucune détection, 1 à 60 s	Y	Y	ARRÊT
y19	(Intervalle de réponse)	0,00 à 1,00 s	Y	Y	0,01
y20	(Sélection de protocole)	0. Protocole Modbus RTU 1. Protocole SX (logiciel FRENIC Loader) 2. Protocole du variateur de vitesse Fuji à usage général 3. Protocole N2 Metasys 5. Protocole BACnet 50. Protocole de contrôle de pompe de liaison de communications	Y	Y	0
y95	Processus de purge des données pour erreur de communications	0. Ne pas effacer les données des codes de fonction Sxx quand une erreur de communications se produit. (compatible avec les variateurs conventionnels) 1. Effacer les données des codes de fonction S01/S05/S19 quand une erreur de communications se produit. 2. Effacer le bit assigné de commande de démarrage du code de fonction S06 quand une erreur de communications se produit. 3. Effacer les valeurs de S01/S05/S19 et le bit assigné de commande de démarrage de S06 quand une erreur de communications se produit. * Alarmes relatives : Er8, ERP, Er4, Er5, ErU	Y	Y	0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
y98	Fonction liaison de bus (Sélection du mode)	Commande de fréquence Commande de démarrage 0. Suit les données H30 Suit les données H30 1. Via option bus Suit les données H30 2. Suit les données H30 Via option bus 3. Via option bus Via option bus	Y	Y	0
y99	Fonction liaison du chargeur (Mode sélection)	Commande de fréquence Commande de démarrage 0. Suit les données H30 et y98 Suit les données H30 et y98 1. Via liaison RS-485 (FRENIC Loader) Suit les données H30 et y98 2. Suit les données H30 et y98 Via liaison RS-485 (FRENIC Loader) 3. Via liaison RS-485 (FRENIC Loader) Via liaison RS-485 (FRENIC Loader)	Y	N	0

Codes T : Fonctions de Temporisateur

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
T01	Opération 1 Temporisateur (Mode marche)	0. Désactivée 1. Activée (lance le variateur) 2. Activée (signal numérique de sortie) 3. Activée (lance le variateur + signal numérique de sortie)	N	Y	0
T02	(Heure de départ)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T03	(Heure de fin)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T04	(Jour de début de la semaine)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T06	Opération 2 Temporisateur (Mode marche)	Idem que T01.	N	Y	0
T07	(Heure de départ)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T08	(Heure de fin)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T09	(Jour de début de la semaine)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T11	Opération 3 Temporisateur (Mode marche)	Idem que T01.	N	Y	0
T12	(Heure de départ)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T13	(Heure de fin)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T14	(Jour de début de la semaine)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T16	Opération 4 Temporisateur (Mode marche)	Idem que T01.	N	Y	0
T17	(Heure de départ)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T18	(Heure de fin)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T19	(Jour de début de la semaine)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	0
T51	Opération de Temporisateur (date de pause 1)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	N	Y	2210H
T52	(Date de pause 2)		N	Y	2210H
T53	(Date de pause 3)		N	Y	2210H
T54	(Date de pause 4)		N	Y	2210H
T55	(Date de pause 5)		N	Y	2210H
T56	(Date de pause 6)		N	Y	2210H
T57	(Date de pause 7)		N	Y	2210H
T58	(Date de pause 8)		N	Y	2210H
T59	(Date de pause 9)		N	Y	2210H
T60	(Date de pause 10)		N	Y	2210H
T61	(Date de pause 11)		N	Y	2210H
T62	(Date de pause 12)		N	Y	2210H
T63	(Date de pause 13)		N	Y	2210H
T64	(Date de pause 14)		N	Y	2210H
T65	(Date de pause 15)		N	Y	2210H
T66	(Date de pause 16)		N	Y	2210H
T67	(Date de pause 17)		N	Y	2210H
T68	(Date de pause 18)		N	Y	2210H
T69	(Date de pause 19)		N	Y	2210H
T70	(Date de pause 20)		N	Y	2210H

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Codes K : Fonctions micro-console

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
K01	Écran LCD (Sélection langue)	0. Japonais 1. Anglais 2. Allemand 3. Français 4. Espagnol 5. Italien 6. Chinois 8. Russe (bientôt disponible) 9. Grec (bientôt disponible) 10. Turc (disponibles bientôt) 11. Polonais 12. Tchèque 13. Suédois 14. Portugais (bientôt disponible) 15. Néerlandais (bientôt disponible) 16. Malais 17. Vietnamien (bientôt disponible) 18. Thaïlandais (bientôt disponible) 19. Indonésien (bientôt disponible) 100. Langue personnalisable (bientôt disponible)	Y	Y	AEU : 1 J : 0
K02	Heure d'arrêt rétroéclairage	OFF (commande désactivée) : Toujours éteint 1 à 30 mn : Heure d'arrêt automatique	Y	Y	5
K03	Écran LCD (Contrôle de brillance rétroéclairage)	0 (Foncé) à 10 (Clair)	Y	Y	5
K04	(Contrôle du contraste)	0 (Clair) à 10 (Foncé)	Y	Y	5
K08	Sélection afficher/cacher statut Écran LCD	0. Cacher 1. Afficher	Y	Y	1
K10	Moniteur principal (sélection d'article d'affichage)	0. Vitesse du moniteur (sélectionné par K11.) 13. Courant de sortie 14. Tension de sortie 18. Couple calculé 19. Puissance d'entrée 25. Facteur de charge 26. Sortie du moteur 27. Moniteur d'entrée analogique en grandeur physique 35. Watt-heure en entrée (l'unité dépend de K31.) 50. Commande PID (finale) en grandeur physique 51. Montant retour PID (final) en grandeur physique 52. Sortie PID 53. Commande 1 contrôle PID (finale) en grandeur physique 54. Montant retour 1 contrôle PID (final) en grandeur physique 55. Commande 2 contrôle PID (finale) en grandeur physique 56. Montant retour 2 contrôle PID (final) en grandeur physique 60. Commande 1 contrôle PID externe (finale) en grandeur physique 61. Montant retour 1 contrôle PID externe (final) en grandeur physique 62. Sortie 1 régulateur PID externe en % 63. Commande manuelle 1 régulateur PID externe en % 64. Commande 1 régulateur PID externe (finale) en grandeur physique 65. Montant retour 1 régulateur PID externe (final) en grandeur physique 70. Commande 2 régulateur PID externe (finale) en grandeur physique 71. Montant retour 2 régulateur PID externe (final) en grandeur physique 72. Sortie 2 régulateur PID externe en % 73. Commande manuelle 2 régulateur PID externe en % 80. Commande 3 régulateur PID externe (finale) en grandeur physique 81. Montant retour 3 régulateur PID externe (final) en grandeur physique 82. Sortie 3 régulateur PID externe en % 83. Commande manuelle 3 régulateur PID externe en %	Y	Y	0
K11	Écran principal (élément de contrôle de la vitesse)	1. Fréquence de sortie 1 (avant la compensation de glissement) 2. Fréquence de sortie 2 (après la compensation de glissement) 3. Fréquence de référence 4. Vitesse du moteur en t/min 5. Vitesse d'arbre de charge en t/min 8. Vitesse d'affichage en %	Y	Y	1

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut	
K12	Moniteur principal (Affiché quand arrêté)	0. Valeur de référence 1. Valeur de sortie	Y	Y	0	
K15	Sous moniteur (type d'affichage)	0. Valeurs numériques 1. Histogrammes	Y	Y	0	
K16	Sous-moniteur 1 (sélection d'article d'affichage)	* Référez-vous à K10 (= 13 à 83) et à K11 (= 1 à 8).	Y	Y	13	
K17	Sous-moniteur 2 (sélection d'article d'affichage)		Y	Y	19	
K20	Histogramme 1 (sélection d'article d'affichage)	1. Fréquence de sortie 1 (avant la compensation de glissement) 13. Courant de sortie 14. Tension de sortie 18. Couple calculé 19. Puissance d'entrée 25. Facteur de charge 26. Sortie du moteur	Y	Y	1	
K21	Histogramme 2 (sélection d'article d'affichage)		Y	Y	13	
K22	Histogramme 3 (sélection d'article d'affichage)		Y	Y	19	
K29	Filtre d'affichage	0,0 à 5,0 s	Y	Y	0,5	
K30	Coefficient pour l'indication de vitesse	0,01 à 200,00	Y	Y	30,00	
K31	Unité d'affichage pour valeurs de watt-heure d'entrée	0. kWh 1. MWh	Y	Y	0	
K32	Coefficient d'affichage pour données Watt-heure d'entrée	OFF (commande désactivée) : Annulation ou Réinitialisation 0,001 à 9999,000	Y	Y	0,010	
K33	Long terme, moniteur données watt-heure d'entrée	OFF (commande désactivée) : Annulation ou Réinitialisation 1. Par heure 2. Par jour 3. Par semaine 4. Par mois	Y	Y	4	
K81	Format de date	0. Y/M/D (année/mois/jour) 1. D/M/Y (jour/mois/année) 2. M/D/Y (mois/jour/année) 3. DM, Y (jour du mois, année)	Y	Y	AE : 1 J : 0 U : 2	
K82	Format de l'heure	0. Format 24h (Heure : Minute : Seconde) 1. Format 12h (Heure : Minute : Seconde AM/PM) 2. Format 12h (Am/PM Heure : Minute : Seconde)	Y	Y	0	
K83	Heure d'été (heure d'été)	0. Désactivée 1. Activée (+ 1 heure) 2. Activée (+ 30 minutes)	Y	Y	0	
K84	(Date de début)	Possibilité de spécifier dans le menu spécial.	Y	Y	0800H	
K85	(Date de fin)		Y	Y	0800H	
K91	Fonction de touche de raccourci pour ⏪ en Mode de démarrage (écran de sélection)	0. ÉTEINT (Désactivée) 11 à 99	Y	Y	ARRÊT	
K92	Fonction de touche de raccourci pour ⏩ en Mode de démarrage (écran de sélection)	0. ÉTEINT (Désactivée) 11 à 99	Y	Y	64	

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Codes o : Fonctions d'option

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut
o01	Fonction de borne [Y6A/B/C] (Sortie relais)	Idem que E20.	N	Y	10
o02	Fonction borne [Y7A/B/C]		N	Y	6
o04	Fonction borne [Y8A/B/C]		N	Y	25
(Coefficient Temps)	Fonction borne [Y9A/B/C]		N	Y	26
o05	Fonction borne [Y10A/B/C]		N	Y	28
006	Fonction borne [Y11A/B/C]		N	Y	36
o07	Fonction borne [Y12A/B/C]		N	Y	37
008	Canal Pt (Unité d'affichage)		Température 60. K 61. °C 62. °F	Y	Y
o10	Canal Pt 1 (Type capteur)	0. Jpt100 1. Pt100 2 : Ni100 3 : Pt1000 4 : Ni1000	Y	Y	0
o11	(Fonctions étendues)	0. Aucune fonction étendue assignée 5. Valeur de retour PID 1 30. Valeur de retour PID 2 42. Valeur de retour PID externe 1 45. Valeur de retour PID externe 2 48. Valeur de retour PID externe 3	N	Y	0
o12	(Filtre)	0,0 à 100,0 s	Y	Y	1,0
o15	Canal Pt 2 (Type capteur)	Idem que o10.	N	Y	0
o16	(Fonctions étendues)	Idem que o11.	N	Y	0
o17	(Filtre)	Idem que o12.	Y	Y	1,0
o27	Traitement des erreurs de communications	0. Déclenchement immédiat avec alarme Er5 1. Lance pour la période spécifiée par le Temporisateur o28 puis se déclenche avec l'alarme Er5 2. Relance pendant la période spécifiée par le temporisateur 028. Si la relance échoue, déclenchement immédiat avec alarme Er5. 3. Continue la marche. Après récupération de l'erreur, est lancé selon les commandes de communication 4 à 9 : Idem que o27 = 0. 10. Décélère jusqu'à l'arrêt et se déclenche avec l'alarme Er5 11. Lance pour la période spécifiée par le Temporisateur o28, décélère jusqu'à l'arrêt, puis se déclenche avec l'alarme Er5 12. Relance pendant la période spécifiée par le temporisateur 028. Si la nouvelle tentative échoue, décélère jusqu'à l'arrêt. Si cela est correct, continue de fonctionner selon les commandes de communication 13 à 15 : Idem que lorsque o27 = 3.	Y	Y	0
o28	(Temporisateur)	0,0 à 60,0 s	Y	Y	0,0
o30	Paramètre de configuration de bus 01	0 à 255 Les fonctions d'o30 à o39 diffèrent selon le type d'option de bus. Pour plus de détails, se référer au manuel d'instruction pour chaque option.	N	Y	0
o31	Paramètre de configuration de bus 02	Idem que o30.	N	Y	0
o32	Paramètre de configuration de bus 03		N	Y	0
o33	Paramètre de configuration de bus 04		N	Y	0
o34	Paramètre de configuration de bus 05		N	Y	0
o35	Paramètre de configuration de bus 06		N	Y	0
o36	Paramètre de configuration de bus 07		N	Y	0
o37	Paramètre de configuration de bus 08		N	Y	0
o38	Paramètre de configuration de bus 09		N	Y	0
o39	Paramètre de configuration de bus 10		N	Y	0
o40	Assignation de Code de fonction 1 pour écriture		0, 1 à 65535 0. Aucune tâche Entrée-sortie carte données (écriture) Le fait de prendre en charge l'entrée-sortie ou le nombre de supports diffèrent selon le type d'option de bus. Pour la procédure de configuration des données, se référer au manuel d'instruction pour chaque option.	N	Y

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Code	Désignation	Plage de paramétrage des données	Modification lors du démarrage	Copie des valeurs	Réglages par défaut	
o41	Assignation de Code de fonction 2 pour écriture	Idem que o40.	N	Y	0	
o42	Assignation de Code de fonction 3 pour écriture		N	Y	0	
o43	Assignation de Code de fonction 4 pour écriture		N	Y	0	
o44	Assignation de Code de fonction 5 pour écriture		N	Y	0	
o45	Assignation de Code de fonction 6 pour écriture		N	Y	0	
o46	Assignation de Code de fonction 7 pour écriture		N	Y	0	
o41	Assignation de Code de fonction 8 pour écriture		N	Y	0	
o45	Assignation de Code de fonction 1 pour lecture	0, 1 à 65535 0. Aucune tâche Entrée-sortie carte données (lecture) Le fait de prendre en charge l'entrée-sortie ou le nombre de supports différent selon le type d'option de bus. Pour la procédure de configuration des données, se référer au manuel d'instruction pour chaque option.	N	Y	0	
o48	Assignation de Code de fonction 2 pour lecture	Idem que o48.	N	Y	0	
o50	Assignation de Code de fonction 3 pour lecture		N	Y	0	
o51	Assignation de Code de fonction 4 pour lecture		N	Y	0	
o52	Assignation de Code de fonction 5 pour lecture		N	Y	0	
o53	Assignation de Code de fonction 6 pour lecture		N	Y	0	
o54	Assignation de Code de fonction 7 pour lecture		N	Y	0	
o53	Assignation de Code de fonction 8 pour lecture		N	Y	0	
o56	Assignation de Code de fonction 9 pour lecture		N	Y	0	
o58	Assignation de Code de fonction 10 pour lecture		N	Y	0	
o58	Assignation de Code de fonction 11 pour lecture		N	Y	0	
o59	Assignation de Code de fonction 12 pour lecture		N	Y	0	
o60	Borne [32] (fonction)		Idem que E61.	N	Y	0
o61	(Offset)	-5,0 à 5,0 %	Y	Y	0,0	
o62	(Gain)	0,00 à 200,00 %	Y	Y	100,00	
o63	(Réglage de filtre)	0,00 à 5,00 s	Y	Y	0,05	
o64	(Point de base du gain)	0,00 à 100,00 %	Y	Y	100,00	
o65	(Polarité)	0. Bipolaire 1 : Unipolaire	N	Y	1	
o66	(Valeur polarisée)	-100,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00	
o67	(Point de base à l'origine)	0,00 à 100,00%	Y	Y	0,00	
o69	(Unité d'affichage)	Idem que J105. (Noter que la gamme de réglage de valeurs commence par "1")	N	Y	2	
o70	(Échelle maximum)	-999 à 0.00 à 9990 E41	N	Y	100	
o71	(Échelle minimum)	-999 à 0.00 à 9990 E41	N	Y	0,00	
o75	Borne [C2] (gamme actuelle)	0. 4-20 mA 1. 0-20 mA	N	Y	0	
o76	(Fonction)	Idem que E61.	N	Y	0	
o77	(Offset)	-5,0 à 5,0 %	Y	Y	0,0	
o78	(Gain)	0,00 à 200,00 %	Y	Y	100,00	
o79	(constante de durée de filtrage)	0,00 à 5,00 s	Y	Y	0,05	
o81	(Point de référence de gain)	0,00 à 100,00 %	Y	Y	100,00	
o82	(Valeur polarisée)	-100,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00	
o83	(Point de base à l'origine)	0,00 à 100,00 %	Y	Y	0,00	
o85	(Unité d'affichage)	Idem que J105. (Noter que la gamme de réglage de valeurs commence par "1")	N	Y	2	
o86	(Échelle maximum)	-999 à 0.00 à 9990 E41	N	Y	100	
o87	(Échelle minimum)	-999 à 0.00 à 9990 E41	N	Y	0,00	
o90	Fonction borne [Ao/CS2] (fonction)	Idem que F31.	Y	Y	0	

6.2 Tableaux des codes de fonctions

o91	(Gain de sortie)	0 à 300 %	Y	Y	100	
o93	(Polarité)	0. Bipolaire 1 : Unipolaire	N	Y	1	
o96	Fonction borne [CS/CS1] (fonction)	Idem que F31.	Y	Y	0	
o97	(Gain de sortie)	0 à 300 %	Y	Y	100	

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Tableau A Réglages d'usine par défaut en fonction de la capacité du variateur

Capacité du variateur de vitesse		Couple supplémentaire 1 F09 [%]		Redémarrage automatique après coupure de courant momentanée (temps de reprise) H13 [s]	Non-linéaire V/f-Courbe 1 (fréquence) H50 [Hz]	Non-linéaire V/f-Courbe 1 (volt) H51 [V]	
[kW]	[HP]	AEJ	U				
0,75	1	6,5	0,0	0,5	ARRÊT	0	
1,5	2	4,9					
2,2	3	4,5					
3,7	5	4,1					
5,5	7,5	3,4					
7,5	10	2,7					
11	15	2,1		1,0	ARRÊT	0	
15	20	1,6					
18,5	25	1,3					
22	30	1,1					
30	40	0,0		0,0	1,5	Gamme 200V : A : 6.0 EJ : 5.0 U : ARRÊT	Gamme 200V : A : 22 E : 23/400 J : 20 U : 0
37	50						
45	60						
55	75						
75	100						
90	125						
110	150				2,0	Gamme 400V : AEJ : 5.0 U : ARRÊT	Gamme 400V : A : 42 EJ : 40 U : 0
132	200						
160	250						
200	300						
220	350		2,5		Gamme 400V : AEJ : 5.0 U : ARRÊT	Gamme 400V : A : 42 EJ : 40 U : 0	
280	450						
315	-						
355	500						
400	600	4,0	Gamme 400V : AEJ : 5.0 U : ARRÊT	Gamme 400V : A : 42 EJ : 40 U : 0			
500	800						
630	900						
710	1000				5,0	Gamme 400V : AEJ : 5.0 U : ARRÊT	Gamme 400V : A : 42 EJ : 40 U : 0

Remarque : Les lettres dans le champ Réglage par défaut font référence à la destination d'envoi : A (Asie), E (EU), J (Japon) et U (Amérique).

Tableau B Valeurs d'usine par défaut des paramètres moteur (suite)

Gamme 400 V

Destinés pour l'UE et le Japon (Fréquence de base 50 hertz, tension nominale 400 V) (P99 = 0 ou 4)

Type de variateur	gamme nominale appliquée du moteur (kW) P02	Courant nominal (A) P03	Courant à vide (A) P06	%R1 (%) P07	%X (%) P08	Fréquence de glissement nominale (Hz) P12	Mode de démarrage (Tempo risation recherche auto 2) H46
FRN0.75AQ1■-4E/4J	0,75	1,80	1,15	8,67	10,76	2,33	0,5
FRN1.5AQ1■-4E/4J	1,50	3,10	1,51	6,55	11,21	2,00	
FRN2.2AQ1■-4E/4J	2,20	4,60	2,43	6,48	10,97	1,80	0,6
FRN4.0AQ1■-4E/4J	3,70	7,50	3,84	5,79	11,25	1,93	0,8
FRN5.5AQ1■-4E/4J	5,50	11,50	5,50	5,28	14,31	1,40	1,0
FRN7.5AQ1■-4E/4J	7,50	14,50	6,25	4,50	14,68	1,57	1,2
FRN11AQ1■-4E/4J	11,00	21,00	8,85	3,78	15,09	1,07	1,3
FRN15AQ1■-4E/4J	15,00	27,50	10,00	3,25	16,37	1,13	2,0
FRN18.5AQ1■-4E/4J	18,50	34,00	10,70	2,92	16,58	0,87	
FRN22AQ1■-4E/4J	22,00	39,00	12,60	2,70	16,00	0,90	2,3
FRN30AQ1■-4E/4J	30,00	54,00	19,50	2,64	14,96	0,80	
FRN37AQ1■-4E/4J	37,00	65,00	20,80	2,76	16,41	0,80	2,5
FRN45AQ1■-4E/4J	45,00	78,00	23,80	2,53	16,16	0,80	
FRN55AQ1■-4E/4J	55,00	95,00	29,30	2,35	16,20	0,94	2,6
FRN75AQ1■-4E/4J	75,00	130,0	41,60	1,98	16,89	0,80	2,8
FRN90AQ1■-4E/4J	90,00	155,0	49,60	1,73	16,03	0,80	3,2
FRN110AQ1S-4E/4J	110,0	188,0	45,60	1,99	20,86	0,66	3,5
FRN132AQ1S-4E/4J	132,0	224,0	57,60	1,75	18,90	0,66	4,1
FRN160AQ1S-4E/4J	160,0	272,0	64,50	1,68	19,73	0,66	4,5
FRN200AQ1S-4E/4J	200,0	335,0	71,50	1,57	20,02	0,66	4,7
FRN220AQ1S-4E/4J	220,0	365,0	71,80	1,60	20,90	0,58	
FRN280AQ1S-4E/4J	280,0	462,0	93,70	1,36	19,18	0,54	5,5
FRN315AQ1S-4E/4J	315,0	520,0	120,0	0,84	16,68	0,45	5,6
FRN355AQ1S-4E/4J	355,0	580,0	132,0	0,83	16,40	0,43	
FRN400AQ1S-4E/4J	400,0	670,0	200,0	0,62	15,67	0,29	7,5
FRN500AQ1S-4E/4J	500,0	835,0	270,0	0,51	12,38	0,18	9,8
FRN630AQ1S-4E/4J	630,0	1050,0	355,0	0,46	11,77	0,17	10,5
FRN710AQ1S-4E/4J	710,0	1150,0	290,0	0,54	14,62	0,21	

Remarque : La case (■) remplace une lettre de l'alphabet en fonction de l'Indice de Protection : M (IP21) ou L (IP55).